# Министерство образования и науки Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования «Новгородский государственный университет имени Ярослава Мудрого»

# ВЫСШАЯ МАТЕМАТИКА

ВЕЛИКИЙ НОВГОРОД 2011

# Министерство образования и науки Российской Федерации

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования «Новгородский государственный университет имени Ярослава Мудрого»

# ВЫСШАЯ МАТЕМАТИКА

Методические указания и контрольные задания для студентов заочного сокращенного обучения

Часть 1

ВЕЛИКИЙ НОВГОРОД 2011 УДК 51(075.8) ББК 22.1я73 В93 Печатается по решению РИС НовГУ

#### Рецензент

доктор физико-математических наук, профессор Е. Ю. Панов

Высшая математика: методические указания и контрольные задания для студентов заочного сокращенного обучения. Ч1.- 2-е изд., исп. и доп. /авт.-сост. О.Н. Барсов; ФГБОУ ВПО «Новгородский государственный университет им. Ярослава Мудрого», Великий Новгород, 2011. – 76с.

Пособие содержит задания для контрольных работ за первый семестр и методические указания к их выполнению по курсу высшей математики для студентов ускоренной формы обучения заочного отделения инженерно—технических специальностей.

УДК 51(075.8) ББК 22.1я73

© ФГБОУ ВПО «Новгородский государственный университет имени Ярослава Мудрого», 2011 © О.Н. Барсов, составление, 2011

#### ВВЕДЕНИЕ

Курс высшей математики для студентов ускоренной формы обучения (на базе среднего специального образования) рассчитан на два семестра. В каждом семестре студентам необходимо выполнить две контрольных работы, каждая из которых содержит восемь заданий. Каждая контрольная работа содержит десять вариантов контрольных заданий с номерами 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9. Номер варианта контрольной работы соответствует последней цифре номера зачетной книжки студента. Например, студент, у которого последней цифрой номера зачетной книжки является цифра 3, выполняет третий вариант всех четырех контрольных работ.

Контрольные работы должны быть оформлены в соответствии с нижеизложенными правилами:

- 1) каждую контрольную работу следует выполнять в отдельной тетради (12 листов) чернилами любого цвета, кроме красного, оставляя поля для замечаний рецензента;
- 2) на обложке тетради должны быть ясно написаны фамилия и инициалы студента, шифр, номер контрольной работы и название дисциплины; необходимо также, указать дату отсылки работы в университет и адрес студента; в конце работы следует проставить дату выполнения и расписаться;
- 3) должны быть выполнены все задания своего варианта (работы, содержащие не все задания, а также содержащие задания другого варианта, не засчитываются);
- 4) задачи в работе надо располагать в порядке возрастания номеров, сохраняя нумерацию;
- 5) перед решением каждой задачи нужно выписать полностью её условие, подставляя конкретные данные из своего варианта; решение задач следует излагать подробно, объясняя все действия по ходу решения и делая необходимые чертежи;
- 6) рекомендуется оставлять в конце тетради чистые листы для исправлений и дополнений в соответствии с указаниями рецензента (вносить исправления в сам текст работы после её рецензирования запрещается);
- 7) после получения не зачтённой, прорецензированной работы (зачтённые работы остаются у рецензента), студент должен исправить все указанные рецензентом ошибки и недочёты в той же тетради после слов работа над ошибками;
- 8) к экзамену допускаются только те студенты, контрольные работы которых зачтены рецензентом; так как на рецензирование контрольной работы преподавателю отводится две недели, то задания следует высылать на проверку заблаговременно.

# ЗАДАНИЯ К КОНТРОЛЬНОЙ РАБОТЕ 1

**Задание 1.** Даны матрицы A, B и число s. Найдите матрицу  $C = s A^{-1}B + BA$ .

$$\mathbf{0.} \ A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \end{pmatrix}, \ B = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 \\ 4 & -3 & 1 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix}, \ s = 7;$$

**1.** 
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 3 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}, B = = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & -2 \end{pmatrix}, s = 62;$$

**2.** 
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 2 & 5 & 0 \\ 3 & 4 & 2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -3 \\ 4 & 1 & 5 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}, s = 9;$$

3. 
$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 3 & 0 & 4 \\ 2 & 1 & -2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}, s = 29;$$

**4.** 
$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 2 \\ 4 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 6 \\ 0 & 3 & 1 \\ 4 & 0 & 2 \end{pmatrix}, s = -14;$$

**5.** 
$$A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 3 & 4 & 1 \\ 4 & 0 & 0 \end{pmatrix}, s = -16;$$

**6.** 
$$A = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 4 & 0 & -2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 7 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & -3 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}, s = -6;$$

7. 
$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} -2 & 4 & 2 \\ 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, s = -14;$$

**8.** 
$$A = \begin{pmatrix} 6 & -4 & 3 \\ 0 & 2 & 3 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 3 & 7 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 \end{pmatrix}, s = -18;$$

**9.** 
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -3 \\ 4 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -3 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ -3 & 4 & 5 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}, s = 12.$$

**Задание 2.** Решите линейную систему по теореме Крамера и с помощью обратной матрицы.

$$\textbf{0.} \begin{cases} 5x_1 + 2x_2 + x_3 = 4, \\ x_1 + x_2 = -3, \\ -x_1 + 3x_2 + x_3 = 2. \end{cases} \textbf{1.} \begin{cases} 7x_1 + x_2 - x_3 = -3, \\ 2x_2 - 3x_3 = 6, \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = -2. \end{cases} \textbf{2.} \begin{cases} x_1 - 3x_2 + x_3 = 1, \\ 2x_1 + x_2 - 2x_3 = -3, \\ 3x_1 - x_2 - x_3 = 0. \end{cases}$$

3. 
$$\begin{cases} -x_1 + 2x_2 + x_3 = 2, \\ 3x_1 + x_2 - 4x_3 = -1, \\ 2x_1 + x_2 - x_3 = 0. \end{cases}$$
4. 
$$\begin{cases} -x_1 + 2x_2 - x_3 = 2, \\ 3x_1 + 4x_2 = -3, \\ 2x_1 + x_2 - 2x_3 = 0. \end{cases}$$
5. 
$$\begin{cases} 2x_1 - 2x_2 - x_3 = -3, \\ x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 9, \\ 4x_1 - x_2 + 3x_3 = -2. \end{cases}$$

**6.** 
$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = -1, \\ -x_1 + x_2 - 2x_3 = 2, \\ x_1 - 2x_2 + x_3 = -2. \end{cases} \begin{cases} 3x_1 - x_2 - x_3 = 3, \\ x_1 + 4x_2 + 2x_3 = 0, \\ 2x_1 - x_2 = 2. \end{cases}$$
**8.** 
$$\begin{cases} -x_1 - x_2 + 2x_3 = 1, \\ x_1 + 3x_2 + 4x_3 = -2, \\ 2x_1 - x_2 - x_3 = 0. \end{cases}$$

9. 
$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 - x_3 = -3, \\ 3x_1 + x_2 + 2x_3 = 9, \\ x_1 - x_2 + x_3 = 2. \end{cases}$$

Задание 3. Решите линейную систему методом Гаусса

$$\mathbf{0.} \begin{cases} 4x_1 - 2x_2 + x_3 + 12x_4 = -5, \\ 2x_1 + 3x_2 - x_3 + 5x_4 = 6, \\ -x_1 + 5x_3 - 13x_4 = -15, \\ 5x_1 - 2x_2 - 4x_3 + 25x_4 = 10. \end{cases} \mathbf{1.} \begin{cases} 3x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 10, \\ 2x_1 - 3x_2 + x_3 + 9x_4 = 0, \\ -x_1 + 4x_2 - 2x_3 - 9x_4 = 6, \\ 4x_1 + 5x_2 - 3x_3 - 5x_4 = 20. \end{cases}$$

2. 
$$\begin{cases} 3x_1 + 2x_2 - 4x_3 - x_4 = 14, \\ x_1 + x_2 + x_3 = 2 \\ 5x_1 - 6x_2 - 2x_3 + x_4 = 4, \\ -2x_1 - 3x_2 + 5x_3 = -12. \end{cases}$$
3. 
$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 0, \\ 4x_1 - x_2 + 2x_3 = -2, \\ -3x_1 + x_2 + x_3 = 1, \\ -x_1 + 4x_2 - x_3 = 0. \end{cases}$$

4. 
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 2x_3 = 2, \\ 3x_1 + x_2 - 3x_3 = 1, \\ -x_1 + 2x_2 - x_3 = 0, \\ 4x_1 - 3x_2 + x_3 = 2. \end{cases}$$

4. 
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 2x_3 = 2, \\ 3x_1 + x_2 - 3x_3 = 1, \\ -x_1 + 2x_2 - x_3 = 0, \\ 4x_1 - 3x_2 + x_3 = 2. \end{cases}$$
5. 
$$\begin{cases} -6x_1 + 4x_2 - x_3 - 3x_4 = -4, \\ 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 + 7x_4 = 0, \\ -3x_1 - 4x_2 + 5x_3 + x_4 = 1, \\ 5x_1 + 20x_2 + 10x_3 + 24x_4 = -5 \end{cases}$$

6. 
$$\begin{cases} 3x_1 + x_2 - 3x_3 + 8x_4 = 5, \\ 2x_1 - 3x_2 - 2x_3 + 9x_4 = 7, \\ -x_1 - 4x_2 + x_3 + x_4 = 2, \\ 4x_1 + 5x_2 - 4x_3 + 7x_4 = 3. \end{cases}$$
7. 
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 2x_3 - x_4 = 0, \\ 3x_1 + x_2 + 4x_4 = 3, \\ x_1 + x_2 + x_3 - x_4 = -4, \\ -x_1 + 3x_2 - x_3 = 3. \end{cases}$$

7. 
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 2x_3 - x_4 = 0, \\ 3x_1 + x_2 + 4x_4 = 3, \\ x_1 + x_2 + x_3 - x_4 = -4, \\ -x_1 + 3x_2 - x_3 = 3. \end{cases}$$

8. 
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 + 2x_4 = 2, \\ -x_1 + 2x_2 - 3x_4 = -3, \\ 2x_1 + 4x_2 - x_3 + x_4 = 1, \\ 3x_1 + 4x_2 + x_3 + 2x_4 = 2 \end{cases}$$

8. 
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 + 2x_4 = 2, \\ -x_1 + 2x_2 - 3x_4 = -3, \\ 2x_1 + 4x_2 - x_3 + x_4 = 1, \\ 3x_1 + 4x_2 + x_3 + 2x_4 = 2, \end{cases}$$
9. 
$$\begin{cases} 3x_1 + x_2 - 3x_3 + 8x_4 = 5, \\ 2x_1 - 3x_2 - 2x_3 + 9x_4 = 7, \\ -x_1 - 4x_2 + x_3 + x_4 = 2, \\ 4x_1 + 5x_2 - 4x_3 + 7x_4 = 3. \end{cases}$$

**Задание 4.** Даны векторы  $\bar{a}(a_x, a_y, a_z), \bar{b}(b_x, b_y, b_z), \bar{c}(c_x, c_y, c_z),$  $\overline{d}(d_{x},d_{y},d_{z}).$ 

Требуется:

- а) доказать, что векторы  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$  некомпланарны и найти координаты вектора  $\overline{d}$  в базисе  $\overline{a}, \overline{b}, \overline{c}$ ;
  - б) проекцию вектора  $\bar{a}$  на вектор  $\bar{b}$ ;
  - в) угол между векторами b и c;
  - г) площадь параллелограмма, построенного на векторах  $\bar{a}$  и  $\bar{b}$  ;
- д) объём параллелепипеда, построенного на векторах a, b, c.

**0.** 
$$\bar{a}(3,1,2)$$
,  $\bar{b}(4,0,-3)$ ,  $\bar{c}(1,2,-4)$ ,  $\bar{d}(-3,2,2)$ ;

1. 
$$\bar{a}(1,2,-1)$$
,  $\bar{b}(2,1,-2)$ ,  $\bar{c}(3,1,1)$ ,  $\bar{d}(4,5,3)$ ;

**2.** 
$$\bar{a}(-2,3,4)$$
,  $\bar{b}(1,2,2)$ ,  $\bar{c}(2,4,0)$ ,  $\bar{d}(5,6,-1)$ ;

**3.** 
$$\bar{a}(2,-1,1)$$
,  $\bar{b}(1,1,-1)$ ,  $\bar{c}(-1,-3,2)$ ,  $\bar{d}(3,0,4)$ ;

**4.** 
$$a(1,4,3)$$
,  $b(2,-2,1)$ ,  $c(-3,0,3)$ ,  $d(0,-4,2)$ ;

**5.** 
$$\bar{a}(5,-1,-2)$$
,  $\bar{b}(2,-1,1)$ ,  $\bar{c}(-2,5,-1)$ ,  $\bar{d}(-2,1,5)$ ;

**6.** 
$$\bar{a}(4,0,1), \bar{b}(-2,-2,2), \bar{c}(0,-1,2), \bar{d}(6,3-,2);$$

**7.** 
$$\bar{a}(-3,5,2)$$
,  $\bar{b}(3,-4,5)$ ,  $\bar{c}(-5,3,0)$ ,  $\bar{d}(1,-7,1)$ ;

**8.** 
$$\bar{a}(6,2,1)$$
,  $\bar{b}(2,-2,0)$ ,  $\bar{c}(1,-8,-1)$ ,  $\bar{d}(4,-3,0)$ ;

**9.** 
$$\bar{a}(-3,-2,2), \bar{b}(3,4,0), \bar{c}(-1,2,-1), \bar{d}(-1,5,-4)$$
.

**Задание 5.** Найти собственные числа и собственные векторы матрицы.

$$\mathbf{0.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -7 \\ 1 & 2 & 2 \\ -3 & 3 & -3 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{1.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -6 & 6 \\ -1 & 2 & 1 \\ -2 & -4 & 7 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{2.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -7 \\ -5 & -4 & 5 \\ -5 & 1 & 0 \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{3.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ -1 & 5 & -1 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{4.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 5 & 6 & -8 \\ 4 & 3 & 4 \\ 6 & 6 & -2 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{5.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 3 & 2 & 3 \\ -7 & 2 & -3 \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{6.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ -6 & 2 & -4 \\ 6 & 1 & 7 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{7.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ -5 & 5 & 3 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{8.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{9.} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ -7 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

**Задание 6.** Даны точки  $A(x_1, y_1, z_1)$ ,  $B(x_2, y_2, z_2)$  и плоскость P в пространстве, заданная уравнением Ax + By + Cz + D = 0.

Требуется:

- 1) выяснить, лежат ли точки А и В в одном полупространстве относительно плоскости Р;
  - 2) найти длину отрезка АВ и расстояние от точки А до плоскости Р;
- 3) составить уравнение прямой AB и найти точку пересечения этой прямой с плоскостью P а также угол между этой прямой и данной плоскостью;
- 4) составить уравнение прямой, проходящей через точку A, перпендикулярно плоскости P, и найти расстояние от точки B до этой прямой;
- 5) найти проекцию точки А на плоскость Р и точку, симметричную точке А относительно плоскости Р.

**0.** A(1,2,-1), B(2,1,0), 
$$x-2y+2x+1=0$$
;

**1.** 
$$A(2,-1,2)$$
,  $B(3,1,2)$ ,  $x + y + z - 5 = 0$ ;

**2.** A(0,2,3), B(1,-1,1), 
$$2x - y - 2z + 4 = 0$$
;

**3.** A(-1,1,2), B(-2,0,3), 
$$x-y-z-3=0$$
;

**4.** A(4,2,0), B(-1,3,1), 
$$x + 2y + 2z + 6 = 0$$
;

**5.** A(3,1,1), B(-4,2,3), 
$$2x + 2y + z - 4 = 0$$
;

**6.** A(5,-2,-1), B(2,1,-2), 
$$x + 2y - z + 1 = 0$$
;

7. A(0,1,-2), B(1,0,2), 
$$x-y+4z-5=0$$
;

**8.** A(1,3,-2), B(2,-2,-3), 
$$4x + y - -z = 0$$
;

**9.** A(-3,2,0), B(-2,3,1), 
$$2x - y + 2z - 2 = 0$$
.

Задание 7. Дано уравнение плоской линии в полярных координатах. Требуется найти уравнение этой линии в декартовых координатах, определить тип линии и построить её.

**0.** 
$$r = \frac{9}{4 - 5\cos\varphi}$$
; **1.**  $r = \frac{6}{1 - \cos\varphi}$ ; **2.**  $r = \frac{1}{1 + \sin\varphi}$ ;

1. 
$$r = \frac{6}{1 - \cos \varphi}$$
;

2. 
$$r = \frac{1}{1 + \sin \varphi}$$

3. 
$$r = \frac{1}{1 + 2\sin\varphi}$$
;

**3.** 
$$r = \frac{1}{1 + 2\sin\varphi}$$
; **4.**  $r = \frac{1}{4 - 3\cos\varphi}$ ; **5.**  $r = \frac{3}{3 + 2\sin\varphi}$ ;

**5.** 
$$r = \frac{3}{3 + 2\sin\varphi}$$
;

**6.** 
$$r = \frac{1}{2 + 2\sin\varphi}$$
;

**6.** 
$$r = \frac{1}{2 + 2\sin\varphi}$$
; **7.**  $r = \frac{4}{1 - 2\sin\varphi}$ ; **8.**  $r = \frac{5}{4 + 3\sin\varphi}$ ;

**8.** 
$$r = \frac{5}{4 + 3\sin\varphi}$$
;

**9.** 
$$r = \frac{2}{3 + 2\cos\varphi}$$
.

Задание 8. Вычислите указанные пределы, не пользуясь правилом Лопиталя.

**0.** a) 
$$\lim_{x \to \infty} \frac{x^2 - x + 2}{3x^2 + 4x + 5}$$
, 6)  $\lim_{x \to 3} \frac{x^2 - 3x}{x^2 - 5x + 6}$ , B)  $\lim_{x \to 0} \frac{\sin 2x}{\arcsin 3x}$ ,

$$\Gamma) \lim_{x \to 0} (1 - 3x)^{\frac{1}{\sin x}};$$

**1.** a) 
$$\lim_{x \to \infty} \frac{x^3 + x^2 + 5}{4x^2 - 3x + 7}$$
, 6)  $\lim_{x \to 1} \frac{x^3 - x^2 + x - 1}{x^2 - 1}$ ,

B) 
$$\lim_{x\to 0} \frac{\sin x}{\sin 7x}$$
,  $\Gamma$ )  $\lim_{x\to \infty} \left(\frac{x^2+7}{x^2+1}\right)^{x^2}$ ;

**2.** a) 
$$\lim_{x \to \infty} \frac{x^3 + x^2 + 2}{3x^4 + 10}$$
, 6)  $\lim_{x \to -1} \frac{x^3 + 1}{x^2 - x - 2}$ , B)  $\lim_{x \to 0} \frac{\sqrt{1 + 2x} - \sqrt{1 - 2x}}{3x}$ ,

$$\Gamma) \lim_{x \to 0} \left(1 + 2\sin x\right)^{\frac{1}{x}};$$

3. a) 
$$\lim_{x \to \infty} \left( \frac{x^2 + 5x + 1}{x + 1} - x \right)$$
, 6)  $\lim_{x \to -2} \frac{x^2 - 4}{x^2 - x - 6}$ , B)  $\lim_{x \to 0} \frac{arctg2x}{\sin 3x}$ ,

$$\Gamma$$
)  $\lim_{x \to 1} (2-x)^{\frac{1}{1-x^2}}$ ;

**4.** a) 
$$\lim_{x \to \infty} \left( \frac{5x^3 + 3x^2 + 4x - 1}{x^2 + x + 1} - 5x \right)$$
, 6)  $\lim_{x \to 3} \frac{x^3 - 27}{x^3 + x - 30}$ ,

B) 
$$\lim_{x\to 1} \frac{\sqrt{1+2x}-3}{1-\sqrt{x}}$$
,  $\Gamma$ )  $\lim_{x\to 5} (11-2x)^{\frac{x}{25-x^2}}$ ;

**5.** a) 
$$\lim_{x \to \infty} \frac{\sqrt{x + \sqrt{x}}}{\sqrt{x}}$$
, 6)  $\lim_{x \to -3} \frac{x^3 - 3x + 18}{x^2 + x - 6}$ , B)  $\lim_{x \to 0} x^2 ctg^2 3x$ ,

$$\Gamma) \lim_{x \to \infty} \left( \frac{x^2 + 2x + 3}{x^2 - 2} \right)^x;$$

**6.** a) 
$$\lim_{x \to \infty} \left( \sqrt{2 + x^2} - \sqrt{5 + x^2} \right)$$
, 6)  $\lim_{x \to 5} \frac{x^2 - 4x - 5}{\sqrt{x - 4} - 1}$ , B)  $\lim_{x \to 0} \frac{\sqrt{1 + \sin x} - 1}{x}$ ,

$$\Gamma) \lim_{x \to 2} (2x - 3)^{\frac{3x}{x^2 - 4}};$$

7. a) 
$$\lim_{x \to \infty} \frac{4x^3 + x + 3}{3x^3 + x^2 + x}$$
, 6)  $\lim_{x \to 3} \frac{2 - \sqrt{5 - x}}{\sqrt{x} - \sqrt{3}}$ ,

B) 
$$\lim_{x \to \frac{\pi}{2}} (x - \frac{\pi}{2}) tg x$$
,  $\Gamma$ )  $\lim_{x \to 0} (\cos x)^{\frac{1}{x^2}}$ ;

**8.** a) 
$$\lim_{x \to +\infty} \frac{\sqrt{1+x}}{\sqrt{x}+3}$$
, 6)  $\lim_{x \to -1} \frac{x^2-1}{4-\sqrt{5+x}}$ , B)  $\lim_{x \to 0} \frac{2^x-1}{2^{-x}-1}$ ,

$$\Gamma) \lim_{x \to \infty} \left( \frac{3x+2}{3x-1} \right)^{x+2}$$

**9.** a) 
$$\lim_{x \to +\infty} \frac{1+\sqrt{3x}}{\sqrt{x+4}}$$
, 6)  $\lim_{x \to 1} \frac{x^3+x^2-2}{x-1}$ , B)  $\lim_{x \to 0} \frac{e^x-1}{\ln(1+x)}$ ,

$$\Gamma) \lim_{x \to -2} (2x+5)^{\frac{x}{x^2-4}}.$$

**Задание 9.** Исследовать данные функции на непрерывность. Если у функции f(x) имеются точки разрыва, тогда определить характер разрыва функции в этих точках (точка разрыва первого или второго рода).

**0.** a) 
$$f(x) = \begin{cases} e^{-\frac{1}{x}}, & x \neq 0, \\ 0, & x = 0, \end{cases}$$
 6)  $f(x) = 1 + \frac{|x|}{x}$ .

**2.** a) 
$$f(x) = \frac{x^2 + x}{|x + 1|}$$
, 6)  $f(x) = = \begin{cases} 1, & x = 0, x = \pm 1, \\ 1 - x^2, & 0 < |x| < 1, \\ 1, & |x| > 1. \end{cases}$ 

3. a) 
$$f(x) = \frac{1}{1+2^{\frac{1}{x}}}$$
, 6)  $f(x) = \begin{cases} \sin 2x & , x < 0, \\ x^2, & 0 \le x \le 2, \\ 5 - x, & x > 2. \end{cases}$ 

**4.** a) 
$$f(x) = \frac{1 - \cos x}{\sin 2x}$$
, 6)  $f(x) = \begin{cases} \frac{x^2 - 1}{x - 1}, & x \neq 1, \\ 0, & x = 1. \end{cases}$ 

**5.** a) 
$$f(x) = e^{x + \frac{1}{x}}$$
, 6)  $f(x) = \begin{cases} e^{-\frac{1}{x^2}}, & x \neq 0, \\ 0, & x = 0. \end{cases}$ 

**6.** a) 
$$f(x) = 1 - e^{-\frac{1}{x^2}}$$
, 6)  $f(x) = =\begin{cases} \frac{\sin x}{|x|}, & x \neq 0, \\ 0, & x = 0. \end{cases}$ 

7. a) 
$$f(x) = \frac{|\sin x|}{x}$$
, 6)  $f(x) = \begin{cases} x \sin \frac{1}{x}, & x \neq 0, \\ 0, & x = 0. \end{cases}$ 

**8.** a) 
$$f(x) = \sin \frac{1}{x}$$
,  $\delta$ )  $f(x) = \begin{cases} \frac{1 - \cos x}{x^2}, & x \neq 0, \\ \frac{1}{2}, & x = 0. \end{cases}$ 

**Задание 10.** Найдите производные второго порядка  $\frac{d^2y}{dx^2}$  функций, первая из которых задана уравнением y = f(x), вторая неявно, а третья параметрически.

**0.** a) 
$$y = \left(e^{\sin 2x} + \sqrt{x}\right)^2$$
, 6)  $e^y + xy = e$ , B)  $x = \frac{t+1}{t}$ ,  $y = \frac{t-1}{t}$ .

**1.** a) 
$$y = \left(e^{\sin 3x} - \sqrt[3]{x}\right)^2$$
, 6)  $e^y - x^2y + x = 0$ , B)  $x = arctg t^2$ ,  $y = \frac{1}{t^2}$ .

**2.** a) 
$$y = \cos e^{2x} + \sin e^{-x}$$
, 6)  $x^2 + y^2 + xy = 0$ , B)  $x = \cos^3 t$ ,  $y = \sin^3 t$ .

**3.** a) 
$$y = \sqrt{\frac{x^2 - 1}{3x + 2}}$$
, 6)  $x^3 + y^3 - xy = 0$ , B)  $x = e^{-t^2}$ ,  $y = e^{t^2}$ .

**4.** a) 
$$y = \frac{\ln x}{\sqrt{x}}$$
, 6)  $2x^3 + y^2 - y + 3 = 0$ , B)  $x = e^{-2t}$ ,  $y = e^{3t^2}$ .

**5.** a) 
$$y = \frac{\sin^2 x}{\sqrt[3]{x}}$$
, 6)  $-x^3 + y^4 - y + 1 = 0$ , B)  $x = \ln^2 t$ ,  $y = \ln t$ .

**6.** a) 
$$y = \frac{1}{x}tg^2x$$
, 6)  $arctgy - xy + x^2 = 0$ , B)  $x = \arcsin t$ ,  $y = \sqrt{1 - t^2}$ .

**7.**a) 
$$y = \sqrt[4]{1+x^3} (1-\sqrt{1-x})$$
, 6)  $arctg \frac{y}{x} - y + x = 0$ , B)  $x = \sin 2t$ ,  $y = \cos^2 t$ .

**8.** a) 
$$y = \frac{x - \sqrt{1 + x}}{\sqrt[4]{1 - x^2}}$$
, 6)  $\frac{y}{x} - y^2 + x^2 = 0$ , B)  $x = 2t - \sin 2t$ ,  $y = 1 - \cos 2t$ .

**9.**a) 
$$y = \frac{\sqrt{1 + e^{x^2}}}{e^{-x^2}}$$
,  $6)\frac{x}{y} + y^2 - x^2 - 3 = 0$ , B)  $x = 3(t - \sin t)$ ,  $y = 3(1 - \cos t)$ .

# МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ К КОНТРОЛЬНОЙ РАБОТЕ 1

**Задание 1.** Матрицей размерности  $m \times n$  называют прямоугольную таблицу из чисел, которые расположены в m строках и n столбцах

$$egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}.$$

Числа, образующие матрицу называются элементами матрицы. Матрицы, у которых число строк равно числу столбцов, называют квадратными, а число строк такой матрицы называют её порядком.

Например, матрица  $\begin{pmatrix} a_{\scriptscriptstyle 11} & a_{\scriptscriptstyle 12} \\ a_{\scriptscriptstyle 21} & a_{\scriptscriptstyle 22} \end{pmatrix}$  является квадратной матрицей второго

порядка. В матрицах общего вида их элементы снабжают двумя индексами и пишут  $a_{ij}$  или  $(A)_{ij}$  – элемент матрицы A , расположенный в i-той строке

и j-том столбце. Квадратная матрица порядка n называется единичной, если у неё  $a_{ii}=1,\ i=1,2,\dots,n$ , а все остальные элементы равны нулю.

Обозначается единичная матрица буквой Е. Например, единичные матрицы второго и третьего порядков имеют вид

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 соответственно. Элементы матриц  $A$  и  $B$ ,

расположенные в строках и столбцах с одинаковыми номерами называются соответствующими.

Матрицы A и B называют равными, если они имеют одинаковые размерности и все их соответствующие элементы равны, т.е.  $A = B \Leftrightarrow a_{ij} = b_{ij}$  для всех i = 1, 2, ..., m; j = 1, 2, ..., n.

Над матрицами определены следующие действия: 1) умножение матрицы на число, 2) сложение матриц, 3) умножение матрицы на матрицу.

Определим эти действия.

- 1. Чтобы умножить матрицу на число нужно каждый элемент матрицы умножить на это число. Например,  $2 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 \\ 6 & 8 & 10 \end{pmatrix}$ .
  - 2. Чтобы сложить две матрицы нужно сложить все соответствующие

элементы этих матриц. Например, 
$$\begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 2 & 0 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ -3 & 2 \\ -1 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 4 \\ -1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

3. Пусть A- матрица размерности  $m\times k$ , B- матрица размерности  $k\times n$ . Произведением матрицы A на матрицу B называют матрицу AB

размерности  $m \times n$ , определяемую равенством $(AB)_{ij} =$ 

$$= a_{i_1}b_{i_j} + a_{i_2}b_{i_2} + \dots + a_{i_k}b_{kj} = \sum_{l=1}^k a_{il}b_{lj}.$$

Следовательно, чтобы получить элемент матрицы AB, расположенный в i-той строке и j-том столбце, нужно сложить произведения всех элементов i-той строки матрицы A на соответствующие элементы j-того столбца матрицы B. Например,

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & -3 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 & 5 & 6 \\ 7 & 1 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \cdot 4 + 1 \cdot 7 & 3 \cdot 5 + 1 \cdot 1 & 3 \cdot 6 + 1 \cdot (-4) \\ 2 \cdot 4 + (-3) \cdot 7 & 2 \cdot 5 + (-3) \cdot 1 & 2 \cdot 6 + (-3) \cdot (-4) \\ 1 \cdot 4 + (-1) \cdot 7 & 1 \cdot 5 + (-1) \cdot 1 & 1 \cdot 6 + (-1) \cdot (-4) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 19 & 16 & 14 \\ -13 & 7 & 24 \\ -3 & 4 & 10 \end{pmatrix}.$$

#### ОПРЕДЕЛИТЕЛИ

Каждой квадратной матрице ставится в соответствие действительное число, которое вычисляется по определённым правилам по элементам матрицы. Это число называют определителем (детерминантом) матрицы A и обозначают  $\det A$ . Порядком определителя называют порядок матрицы A. Если требуется указать элементы матрицы, то определитель записывают следующим образом:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}.$$

Если матрица A порядка 1 и состоит из одного элемента  $a_{11}$ , то определитель такой матрицы считают равным этому числу, т.е.  $\det A = a_{11}$ . Далее будем считать, что порядок матрицы n>1.

Минором  $M_{ij}$  элемента  $a_{ij}$  матрицы A называется определитель порядка n-1, который образуют элементы матрицы A, оставшиеся после вычёркивания в ней i—той строки и j—того столбца. Например, минором

матрицы 
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$
 является определитель  $\begin{vmatrix} 4 & 5 \\ 7 & 8 \end{vmatrix}$ .

Алгебраическим дополнением элемента  $a_{ij}$  матрицы A называют число  $A_{ij}=(-1)^{i+j}M_{ij}$ . Из определения видно, что алгебраическое дополнение  $A_{ij}=M_{ij}$ , если i+j – чётное число, и  $A_{ij}=-M_{ij}$ , если i+j – нечётное число.

Определителем квадратной матрицы A называют число, равное сумме произведений элементов первой строки этой матрицы на свои алгебраические дополнения.

#### 1. Определитель второго порядка

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} = = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}.$$
 Например, 
$$\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{vmatrix} = 2 \cdot (-2) - (-1) \cdot 3 = -4 + 3 = -1.$$

#### 2. Определитель третьего порядка

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13} = a_{11}M_{11} - a_{12}M_{12} + a_{13}M_{13} = a_{11}\begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - a_{12}\begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{13}\begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} = a_{11}(a_{22} \times a_{33} - a_{23}a_{32}) - a_{12}(a_{21}a_{33} - a_{23}a_{31}) + a_{13}(a_{21}a_{32} - a_{22}a_{31}) = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{31} + a_{13}a_{21}$$

**-.** 

Назовём главной диагональю ту диагональ квадратной матрицы, которая проходит из левого верхнего угла в правый нижний угол, а вторую диагональ назовём вспомогательной диагональю. Тогда определитель третьего порядка равен сумме шести слагаемых, каждое из которых является произведением трёх элементов этого определителя. При этом произведение элементов главной диагонали и произведения элементов, расположенных в вершинах треугольников с основаниями параллельными главной диагонали, берутся со своими знаками, а произведение элементов вспомогательной диагонали и произведения элементов, расположенных в вершинах треугольников с основаниями параллельными этой диагонали, берутся с противоположными знаками.

Например, 
$$\begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 4 & 1 & 2 \\ -2 & 3 & -5 \end{vmatrix}$$
 =1(1)(-5)+(-2)2(-2)+4(3)(3)-3(1)(-2)-(-2)(4)   
(-5) - 2(3)1 = -5 +8 +36 +6 -40 -6 = -1.

#### 3. Определители более высокого порядка

Умение вычислять определители третьего порядка и определение позволяют вычислять определители 4-ого, 5-ого и т.д. порядков.

Например, 
$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 0 \\ 2 & -1 & 3 & 2 \\ 3 & 1 & 0 & -1 \\ 2 & -1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 1 \cdot A_{\scriptscriptstyle 11} + 2 \cdot A_{\scriptscriptstyle 12} - 1 \cdot A_{\scriptscriptstyle 13} = M_{\scriptscriptstyle 11} - 2 \cdot M_{\scriptscriptstyle 12} - M_{\scriptscriptstyle 13} =$$

$$\begin{vmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \end{vmatrix} - 2 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 3 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} = (0 + 3 + 2 + 0 - 6 - 1) - 2 \cdot (0 - 6 + 6 + 0 - 18 + 2) - (4 + 2 - 6 - 4 + 6 - 2) = -2 - 2 \cdot (-16) = 30.$$

# Обратная матрица

Oбратной к квадратной матрице A называют матрицу B такую, что AB = BA = E, где E— единичная матрица.

Матрицу обратную к матрице A принято обозначать  $A^{-1}$ . Из определения следует единственность обратной матрицы. Действительно, если B и B' являются обратными к матрице A, тогда AB = BA = E и AB' = B'A = E. Отсюда имеем B' = B'E = B'(AB) = (B'A)B = EB = B.

**Теорема.** Квадратная матрица A имеет обратную матрицу тогда, и только тогда, когда  $\det A$ 0; при этом

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix},$$

где  $A_{ij}$ — алгебраические дополнения элементов  $a_{ij}$  матрицы A, иначе говоря,

$$(A^{-1})_{ij} = \frac{A_{ji}}{\det A}, \quad i = 1, 2, ..., m; \ j = 1, 2, ..., n.$$

**Пример.** Найдём  $A^{-1}$ , если  $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$ . det  $A = 6 + 1 = 7 \neq 0$ .

Следовательно,  $A^{-1}$  существует. Найдём алгебраические дополнения матрицы A:  $A_{11}=3,\ A_{21}=$   $A_{12}=-M_{12}=-1,\ A_{22}=2$ . Следовательно,

$$A^{-1} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$
. Проверка:  $AA^{-1} = \frac{1}{7} \cdot \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{7} \cdot \begin{pmatrix} 7 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

**Пример.** Найдём  $A^{-1}$ , если  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \end{pmatrix}$ . Имеем,  $\det A = -6 + 0 + 0 +$ 

+ 0 - 4 + 1 = -9. Алгебраические дополнения матрицы равны  $A_{11} = M_{11} = \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ -1 & -2 \end{vmatrix} = -5$ ,  $A_{21} = -2$ ,  $A_{31} = -1$ ,  $A_{12} = -M_{12} = -\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} = 4$ ,  $A_{22} = M_{22} = -2$ ,  $\begin{vmatrix} 2 & 3 \end{vmatrix}$ 

$$A_{32} = -M_{32} = -1, \ A_{13} = M_{13} = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = -2, A_{23} = 1, A_{33} = 5.$$

Следовательно,  $A^{-1} = = -\frac{1}{9} \begin{pmatrix} -5 & -2 & -1 \\ 4 & -2 & -1 \\ -2 & 1 & 5 \end{pmatrix}$ .

Проверка: 
$$AA^{-1} = -\frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 & -2 & -1 \\ 4 & -2 & -1 \\ -2 & 1 & 5 \end{pmatrix} = -\frac{1}{9} \begin{pmatrix} -9 & 0 & 0 \\ 0 & -9 & 0 \\ 0 & 0 & -9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Задание 2.** Рассмотрим линейную неоднородную систему п уравнений с п неизвестными

$$\begin{cases}
a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1, \\
a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2, \\
\cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \\
a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n = b_n.
\end{cases} (1)$$

Вместе с определителем  $\Delta$  системы будем рассматривать определители  $\Delta_j$ , получающиеся из определителя  $\Delta$  заменой j — того столбца столбцом свободных членов, т. е.

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}, \ \Delta_j = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j-1} & b_1 & a_{1j+1} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2j-1} & b_2 & a_{2j+1} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nj-1} & b_n & a_{nj+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}.$$

Теорема 2 (Крамера). Система (1) имеет единственное решение ⇔ определитель системы  $\Delta \neq 0$ . При этом, решение системы определяется формулами Крамера:  $x_1 = \frac{\Delta_1}{\Lambda}$ ,  $x_2 = \frac{\Delta_2}{\Lambda}$ , ...,  $x_n = \frac{\Delta_n}{\Lambda}$ .

*Пример*. Решить по теореме Крамера следующую систему:

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + x_3 = -4 \\ 3x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 2. \\ 4x_1 - 7x_2 - 5x_3 = -5 \end{cases}$$
 Определитель системы  $\Delta = \begin{vmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 3 & 2 & 5 \\ 4 & -7 & -5 \end{vmatrix} = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 35 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 40 - 21 - 8 - 30 + 30 = -10 - 30 + 30 = -10 - 30 + 30 = -10 - 30 + 30 = -10 - 30 + 30 = -10 - 30 + 30 = -10 - 30 + 30 = -10 - 30 + 30 = -10 - 30 + 30 = -10 - 30 = -10 - 30 = -10 - 30 = -10 - 30 = -10 - 30 = -1$ 

 $74 \neq 0$ .

Следовательно, рассматриваемая система имеет единственное решение. Вычислим определители  $\Delta_{1}, \Delta_{2}, \Delta_{3}$ .

Имеем 
$$= \begin{vmatrix} -4 & -2 & 1 \\ 2 & 2 & 5 \\ -5 & -7 & -5 \end{vmatrix} = 40 + 50 - 14 + 10 - 20 - 140 = -74,$$

Имеем = 
$$\begin{vmatrix} -4 & -2 & 1 \\ 2 & 2 & 5 \\ -5 & -7 & -5 \end{vmatrix}$$
 =  $40 + 50 - 14 + 10 - 20 - 140 = -74$ ,  $\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 1 \\ 3 & 2 & 5 \\ 4 & -5 & -5 \end{vmatrix}$  =  $-10 - 80 - 15 - 8 - 60 + 25 = -148$ ,  $\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & -2 & -4 \\ 3 & 2 & 2 \\ 4 & -7 & -5 \end{vmatrix}$  =  $-10 - 80 - 15 - 8 - 60 + 25 = -148$ ,  $\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & -2 & -4 \\ 3 & 2 & 2 \\ 4 & -7 & -5 \end{vmatrix}$ 

$$10-16+84+32-30+14=74.$$

Таким образом, 
$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = \frac{-74}{-74} = 1, x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = \frac{-148}{-74} = 2, x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta} = \frac{\Delta_3}{\Delta}$$

$$=\frac{74}{-74}=-1$$
 – решение данной системы.

#### Решение линейных систем с помощью обратной матрицы

Если ввести одностолбцовые матрицы неизвестных

$$X=egin{pmatrix} x_1\\x_2\\\dots\\x_n \end{pmatrix}$$
 и свободных членов  $B=$ , то  $egin{pmatrix} b_1\\b_2\\\dots\\b_n \end{pmatrix}$  система (1), с учетом

действий над матрицами, примет вид

$$AX = B. (2)$$

Равенство (2) называют матричной формой записи линейной системы (1). Если определитель системы (1)  $\Delta = \det A \neq 0$ , то матрица Aсистемы имеет обратную матрицу  $A^{-1}$ . Умножив матричное равенство (2) слева на  $A^{-1}$ , получим равенство или (так как , EX = X) . Следовательно, столбец неизвестных равен произведению  $A^{-1}$  на столбец свободных членов.

**Пример.** Решить систему 
$$\begin{cases} 2x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 4\\ 3x_1 + 2x_2 - 4x_3 = -11.\\ x_1 - x_2 + 6x_3 = 11 \end{cases}$$
 Матрица системы  $A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 3\\ 3 & 2 & -4\\ 1 & -1 & 6 \end{pmatrix}$ , а её определитель

 $\det A = 24 + 8 - 9 - 6 + 36 - 8 = 45$ Найдем обратную матрицу  $A^{-1}$ .

$$A_{11}=8, \qquad A_{21}=9, \qquad A_{31}=2,$$
 Имеем  $A_{12}=-22, \qquad A_{22}=9, \qquad A_{32}=17.$   $A_{13}=-5, \qquad A_{23}=0, \qquad A_{33}=10.$  Следовательно,  $A^{-1}=\dfrac{1}{45}\begin{pmatrix} 8 & 9 & 2 \\ -22 & 9 & 17 \\ -5 & 0 & 10 \end{pmatrix}$ , а столбец неизвестных  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}=X=X=A^{-1}B=\dfrac{1}{45}\begin{pmatrix} 8 & 9 & 2 \\ -22 & 9 & 17 \\ -5 & 0 & 10 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} 4 \\ -11 \\ 11 \end{pmatrix}=\dfrac{1}{45}\begin{pmatrix} -45 \\ 0 \\ 90 \end{pmatrix}=\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}.$ 

Таким образом, числа  $x_1 = -1$ ,  $x_2 = 0$ ,  $x_3 = 2$  являются решением данной системы.

**Задание 3. Метод Гаусса.** Пусть дана система m уравнений с n неизвестными общего вида

$$\begin{cases}
a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1, \\
a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2, \\
\cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \\
a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m.
\end{cases} (3)$$

Для практического отыскания решений общих линейных систем чаще всего используется метод Гаусса. Этот метод состоит из следующих трех этапов:

1. Записываем расширенную матрицу  $\overline{A}$  системы (3) и сверху над каждым столбцом записываем неизвестные, из коэффициентов при которых образован этот столбец

$$\overline{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}.$$

2.Приводим расширенную матрицу  $\overline{A}$  системы (3) к трапецевидной форме с матрицей  $\overline{B}$ . Для этого применяются элементарные преобразования матрицы  $\overline{A}$  следующего вида а) перестановка местами двух строк матрицы  $\overline{A}$ ; б) умножение строки матрицы на число, отличное от нуля; в) прибавление к одной строке матрицы другой строки; г) перестановка местами столбцов матрицы A вместе с неизвестными. Элементарные преобразования a), b0, b1 над строками расширенной матрицы  $\overline{A}$  системы соответствуют следующие преобразования самой системы (3): перестановка местами двух строк расширенной матрицы системы эквивалентна перестановке местами двух соответствующих уравнений этой системы; умножение строки матрицы на число, отличное от 0, эквивалентно умножению соответствующего уравнения системы (3) на это число; прибавление к одной строке матрицы другой строки эквивалентно сложению двух соответствующих уравнений системы. Следовательно, матрица  $\overline{B}$ , полученная из матрицы  $\overline{A}$  указанными

преобразованиями, является расширенной матрицей системы, эквивалентной исходной системе.

3. При этом возможны три случая: а) система имеет единственное решение, б) система имеет бесконечно много решений, в) система несовместна (не имеет решений). Рассмотрим все эти случаи на конкретных примерах.

Пример 1. Решить методом Гаусса систему

$$\begin{cases} x_2 - 2x_3 + x_4 = 2, \\ 2x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = -1, \\ 3x_1 + 2x_2 - 3x_3 + x_4 = 5, \\ x_1 - x_2 - x_3 + 3x_4 = 3. \end{cases}$$

Приведем расширенную матрицу системы к трапецевидной форме.

$$\overline{A} = \begin{pmatrix}
0 & 1 & -2 & 1 & 2 \\
2 & -1 & 1 & -1 & -1 \\
3 & 2 & -3 & 1 & 5 \\
1 & -1 & -1 & 3 & 3
\end{pmatrix}
\rightarrow \begin{pmatrix}
1 & -1 & -1 & 3 & 3 \\
2 & -1 & 1 & -1 & -1 \\
3 & 2 & -3 & 1 & 5 \\
0 & 1 & -2 & 1 & 2
\end{pmatrix}
\rightarrow \begin{pmatrix}
1 & -1 & -1 & 3 & 3 \\
0 & 1 & 3 & -7 & -7 \\
0 & 0 & -15 & 27 & 31 \\
0 & 0 & -5 & 8 & 9
\end{pmatrix}
\rightarrow \begin{pmatrix}
1 & -1 & -1 & 3 & 3 \\
0 & 1 & 3 & -7 & -7 \\
0 & 0 & -5 & 8 & 9 \\
0 & 0 & -15 & 27 & 31
\end{pmatrix}
\rightarrow \begin{pmatrix}
1 & -1 & -1 & 3 & 3 \\
0 & 1 & 3 & -7 & -7 \\
0 & 0 & -5 & 8 & 9 \\
0 & 0 & -15 & 27 & 31
\end{pmatrix}
\rightarrow .$$

Следовательно, ранг матрицы системы равен рангу расширенной матрицы и равен числу неизвестных, а поэтому система имеет единственное решение. Из последней строки матрицы находим  $x_4 = \frac{4}{3}$  (так как  $3x_4 = 4$ ), из третьей строки получаем  $-5x_3 + 8x_4 = 9$  или  $-5x_3 = 9 - 8x_4 = 9 - 8 \cdot \frac{4}{3} = -\frac{5}{3}$ , а  $x_3 = \frac{1}{3}$ ; из второй строки получаем

уравнение  $x_2 + 3x_3 - 7x_4 = -7$  и находим  $x_2 = \frac{4}{3}$ ; наконец из первой строки

получаем 
$$x_1 = 3 + x_2 + x_3 - 3x_4 = 3 + \frac{4}{3} + \frac{1}{3} - 3 \cdot \frac{4}{3} = \frac{2}{3}$$
.

Следовательно,  $x_1 = \frac{2}{3}, x_2 = \frac{4}{3}, x_3 = \frac{1}{3}, x_4 = \frac{4}{3}$  есть единственное решение данной системы. Чтобы убедиться в правильности решения сделаем проверку, то есть подставим найденное решение в каждое уравнение системы:

$$\frac{4}{3} - 2 \cdot \frac{1}{3} + \frac{4}{3} = \frac{4 - 2 + 4}{3} = \frac{6}{3} = 2, \ 2 \cdot \frac{2}{3} - \frac{4}{3} + \frac{1}{3} - \frac{4}{3} = \frac{4 - 4 + 1 - 4}{3} = \frac{-3}{3} = -1,$$
$$3 \cdot \frac{2}{3} + 2 \cdot \frac{4}{3} - 3 \cdot \frac{1}{3} + \frac{4}{3} = \frac{6 + 8 - 3 + 4}{3} = \frac{15}{3} = 5, \ \frac{2 - 4 - 1 + 12}{3} = \frac{9}{3} = 3.$$

### Пример 2. Решить систему методом Гаусса

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + 3x_3 - x_4 = -2, \\ 2x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 3, \\ x_1 - 7x_2 + 10x_3 - 5x_4 = -9, \\ x_1 + 6x_2 - 8x_3 + 6x_4 = 10. \end{cases}$$

Приведем расширенную матрицу системы к трапецевидной форме:  $\overline{A}=\to\to\to\to=\overline{B}$  .

Данная система имеет бесконечное множество решений, так как из третьей строки матрицы  $\overline{B}$  получаем  $x_3 = 4 - 3x_4$ .

Из второй строки получаем уравнение  $5x_2=7+7x_3-4x_4=7+7(4-3x_4)-4x_4$  или . Из первой строки матрицы получаем,  $x_1=-2+2x_2-3x_3+ +x_4=-2+2\cdot(7-5x_4)-3\cdot(4-3x_4)+x_4=0$  .

Обозначив  $x_4 = c$ , запишем множество всех решений системы

$$\begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = 7 - 5c \\ x_3 = 4 - 3c \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_4 = c \end{cases}$$

где c – любое действительное число.

#### *Пример 3.* Решить систему

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_4 = 0, \\ 2x_1 + x_2 - 2x_3 - x_4 = -2, \\ -x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 5x_4 = 7, \\ 3x_1 + x_2 + x_3 + 6x_4 = 3. \end{cases}$$

Приводим расширенную матрицу системы к трапецевидной форме:

$$\overline{A} = \rightarrow \rightarrow \rightarrow \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 6 & 7 \\ 0 & 0 & -11 & -21 & -23 \\ 0 & 0 & -11 & -21 & -25 \end{pmatrix} \rightarrow .$$

Из последнего уравнения полученной матрицы имеем 0 = -2, что невозможно. Значит, рассматриваемая система несовместна.

**Задание 4.** Разберём порядок выполнения этого задания на примере векторов  $\bar{a}(-1,3,0), \bar{b}(1,1,-2), \bar{c}(0,-1,0), \bar{d}(2,3,-2).$ 

Векторы  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$  компланарны (образуют базис в пространстве)  $\Leftrightarrow$  смешанное произведение этих векторов отлично от нуля. Вычислим

смешанное произведение 
$$\begin{bmatrix} -1 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & -2 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} = 0 + 0 + 0 - 0 - 0 + 2 = 2 \neq 0.$$

Следовательно, данные векторы образуют базис. Координаты x, y, z вектора  $\overline{d}$  в базисе  $\overline{a}, \overline{b}, \overline{c}$  определяются равенством  $\overline{d} = x\overline{a} + y\overline{b} + z\overline{c}$ . Подставив в это равенство декартовы координаты векторов  $\overline{a}, \overline{b}, \overline{c}, \overline{d}$ , получим векторное равенство (2,3,-2)=x(-1,3,0)+y(1,1,-2)+z(0,-1,0)=(-x,3x,0)+(y,y,-2y)+(0,-z,0)=(-x+y,3x+y-z,-2y).

Приравнивая соответствующие координаты векторов в левой и правой частях последнего равенства, получим линейную систему для определения координат вектора  $\overline{d}$  .

$$\begin{cases}
-x + y = 2, \\
3x + y - z = 3, \\
-2y = -2.
\end{cases}$$

Из последнего уравнения системы находим y = 1, из первого уравнения получим x = -1, z = -1.

Следовательно, в базисе  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$  вектор  $\bar{d} = -\bar{a} + +\bar{b} - \bar{c}$ .

Единичный орт вектора получается делением каждой координаты этого вектора на его длину, то есть  $\bar{e}_{\bar{b}} = \left(\frac{b_x}{|\bar{b}|}, \frac{b_y}{|\bar{b}|}, \frac{b_z}{|\bar{b}|}\right)$ . В нашем случае длина вектора  $\bar{b} = \sqrt{1+1+(-2)^2} = \sqrt{6}$ .

Следовательно, единичный орт вектора  $\bar{b}$  равен  $\bar{e}_{\bar{b}} = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{-2}{\sqrt{6}}\right)$ . Проекцию вектора  $\bar{a}$  на вектор  $\bar{b}$  найдем по формуле  $\Pi p_{\bar{b}} \bar{a} = \bar{a} \cdot \bar{e}_{\bar{b}} = (-1) \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} + 3 \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} + 0 \cdot \frac{(-2)}{\sqrt{6}} = \frac{2}{\sqrt{6}}$  (проекция вектора  $\bar{a}$  на

вектор  $\bar{b}$  равна скалярному произведению вектора  $\bar{a}$  на единичный орт вектора b).

Косинус угла  $\alpha$  между векторами  $\bar{b}$  и  $\bar{c}$  находим из определения скалярного произведения  $\cos \alpha = \frac{\overline{b} \cdot \overline{c}}{|\overline{b}| \cdot |\overline{c}|} = \frac{b_x c_x + b_y c_y + b_z c_z}{\sqrt{b_x^2 + b_y^2 + b_z^2} \cdot \sqrt{c_x^2 + c_y^2 + c_z^2}} =$  $=\frac{-1}{\sqrt{6}\cdot\sqrt{1}}=\frac{-1}{\sqrt{6}}$ .

Следовательно, 
$$\alpha = \arccos\left(\frac{-1}{\sqrt{6}}\right)$$
.

Площадь параллелограмма, построенного на векторах  $\bar{a}$  и  $\bar{b}$ , равна модулю векторного произведения этих векторов  $|\bar{a} \times \bar{b}|$ . Вычислим сначала векторное произведение этих векторов по формуле

$$\overline{a} \times \overline{b} = \begin{vmatrix} \overline{i} & \overline{j} & \overline{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{i} - \begin{vmatrix} a_x & a_z \\ b_x & b_z \end{vmatrix} \overline{j} + \begin{vmatrix} a_x & a_y \\ b_x & b_y \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} \overline{i} - \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{i} - \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{j} + \begin{vmatrix} a_y & a_y \\ b_y & b_y \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} \overline{i} - \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{j} + \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{j} + \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} \overline{i} - \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_z & b_z \end{vmatrix} \overline{k} = \begin{vmatrix} a_y & a$$

$$-\begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} \bar{j} + \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \bar{k} = -6\bar{i} - 2\bar{j} - 4\bar{k}$$
. Найдём теперь площадь

параллелограмма  $|\bar{a} \times \bar{b}| = \sqrt{(-6)^2 + (-2)^2 + (-4)^2} = \sqrt{56} = 2\sqrt{14}$ . Объём параллелепипеда, построенного на векторах  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$  равен модулю этих векторов, произведения TO

$$= |\bar{a}\bar{b}\bar{c}| = |\begin{vmatrix} a_{x} & a_{y} & a_{z} \\ b_{x} & b_{y} & b_{z} \\ c_{x} & c_{y} & c_{z} \end{vmatrix}| = 2.$$

Следовательно, V = 2.

**Задание 5.** Условимся называть n — *мерными векторами* или просто

векторами одностолбцовые матрицы вида 
$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$$
. Пусть дана квадратная

матрица A порядка n.

**Определение.** Число  $\lambda$  называется собственным числом матрицы A, если существует отличный от нуля вектор x (хотя бы одно число  $x_i \neq 0$ , i = 1, 2, ..., n) такой, что выполняется равенство

$$Ax = \lambda x, \tag{4}$$

а вектор  $x \neq 0$  называется собственным вектором матрицы A, соответствующим собственному числу  $\lambda$ .

Из определения собственных чисел и собственных векторов следует практический способ их отыскания. Действительно, преобразуем равенство (4) следующим способом:  $Ax - \lambda x = 0$  или  $Ax - \lambda Ex = 0$  (так как Ex = x) или

$$(A - \lambda E)x = 0, (5)$$

где E— единичная матрица порядка n. Равенство (5) является матричной формой записи линейной однородной системы

$$\begin{cases}
(a_{11} - \lambda)x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0, \\
a_{21}x_1 + (a_{22} - \lambda)x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0, \\
\dots & \dots & \dots \\
a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 & \dots + (a_{nn} - \lambda)x_n = 0.
\end{cases} (6)$$

Известно, что однородная система (6) имеет ненулевое решение тогда, и только тогда, когда её определитель равен нулю. Следовательно, матрица A имеет собственные числа и собственные векторы тогда и только тогда, когда

$$\det(A - \lambda E) = 0. \tag{7}$$

Равенство (7), которое является алгебраическим уравнением степени n, называется характеристическим уравнением для матрицы A.

Из сказанного выше следует, что число  $\lambda$  является собственным числом матрицы A тогда и только тогда, когда  $\lambda$  есть корень характеристического уравнения (7). А вектор x- собственный вектор матрицы A, соответствующий собственному числу  $\lambda$ , тогда и только тогда, когда x является решением линейной однородной системы (5) для этого  $\lambda$ .

Пример. Найти собственные числа и собственные векторы матрицы

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -3 & 4 & 0 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$
 Составим характеристическое уравнение  $\det(A - \lambda E) = \begin{pmatrix} -\lambda & 1 & 0 \\ -3 & 4 - \lambda & 0 \\ -2 & 1 & 2 - \lambda \end{pmatrix} = (2 - \lambda) \cdot [\lambda(\lambda - 4) + 3] = (2 - \lambda)(\lambda - 4\lambda + 3) = 0.$ 

Следовательно,  $\lambda_1 = 2$ ,  $\lambda_2 = 3$ ,  $\lambda_3 = 1$  есть собственные числа данной Теперь для каждого собственного числа соответствующие им собственные векторы.

1) Для 
$$\lambda_1$$
=2 система (6) имеет вид 
$$\begin{cases} -2x_1 + x_2 = 0, \\ -3x_1 + 2x_2 = 0, \end{cases}$$
 (подставили  $\lambda = 2$ ).   
Расширенная матрица этой системы равна 
$$\begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 \\ -3 & 2 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
. Использованы следующие преобразования: из третьей

строки вычли первую строку; из второй строки, умноженной на 2, вычли первую строку, умноженную на 3. Из последней матрицы следует,  $x_2 = 0$ ,  $x_1 = 0$ а неизвестная  $x_3$  может принимать любые значения. Обозначив  $x_3 = t$ , запишем множество всех собственных векторов,

соответствующих собственному числу  $\lambda_1 = 2$ , в виде  $x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ t \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ , где tлюбое действительное число, отличное от 0.

2). Для 
$$\lambda_2$$
 = 3 система (6) имеет вид 
$$\begin{cases} -3x_1+x_2=0,\\ -3x_1+x_2=0,\\ -2x_1+x_2-x_3=0. \end{cases}$$

Преобразуем расширенную матрицу этой системы  $\overline{A} = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow$ 

$$\begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & -1 & 0 \\ -3 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Из второй строки последней матрицы находим  $x_2=3x_3$ , а из первой строки следует, что  $-3x_1=-x_2=-3x_3$  или  $x_2=3x_3$ ,  $x_1=x_3$ .

Следовательно, собственные векторы, соответствующие этому собственному числу, имеют вид  $x = \begin{pmatrix} t \\ 3t \\ t \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$ , где  $t = x_3 -$  любое действительное число.

3) Для 
$$\lambda_3 = 1$$
 система (6) имеет вид 
$$\begin{cases} -x_1 + x = 0, \\ -3x_1 + 3x_2 = 0, \\ -2x_1 + x_2 + x_3 = 0, \end{cases}$$

а расширенная матрица этой системы

$$\overline{A} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ -3 & 3 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Отсюда находим  $x_2 = x_3$ ,  $x_1 = x_3$ .

Следовательно, искомые собственные векторы  $x = \begin{pmatrix} t \\ t \\ t \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , где t-

любое действительное число, отличное от 0.

**Задание 6.** Пусть точки пространства A(-2, 3, 1), B(0, -4, -1), а плоскость P имеет уравнение x - 3y + z - 1 = 0.

1. Обозначим L(x, y, z) = x - 3y + z - 1. Если L(A)L(B) > 0, то есть числа L(A), L(B) одного знака, тогда точки A и B лежат в одном полупространстве относительно плоскости P. Если же L(A)L(B) < 0, то эти

точки расположены в разных полупространствах относительно плоскости Р.

Имеем:  $L(A) = L(-2,3,1) = -2 - 3 \cdot 3 + 1 - 1 = -11$ ,  $L(B) = L(0,-4,-1) = -10 - 3 \cdot (-4) - 1 - 1 = 10$ . Следовательно, L(A), L(B) разных знаков, а точки A, B лежат в разных полупространствах относительно плоскости P.

2. Длину отрезка АВ найдём по формуле

$$|AB| = \sqrt{(x_2-x_1)^2+(y_2-y_1)^2+(z_2-z_1)^2} = \sqrt{4+49+4} = \sqrt{57} \; ;$$
 расстояние от точки  $M_{_0}(x_0,y_0,z_0)$  до плоскости  $P$  определяется равенством  $d(M_{_0},P) = \frac{|Ax_0+By_0+Cz_0+D|}{\sqrt{A^2+B^2+C^2}}.$ 

Следовательно, расстояние от точки A до плоскости P равно

$$d(A, P) = \frac{|-2 - 3 \cdot 3 + 1 - 1|}{\sqrt{1 + 9 + 1}} = \frac{11}{\sqrt{11}} = \sqrt{11}.$$

3. Вектор  $\bar{l} = \overline{AB}(2, -2, -7,)$  является направляющим вектором прямой AB. Следовательно, каноническое уравнение прямой AB (уравнение прямой, проходящей через точку A и имеющей данный направляющий вектор) имеет вид

$$\frac{x+2}{2} = \frac{y-3}{-7} = \frac{z-1}{-2}.$$

Чтобы найти точку пересечения прямой AB с плоскостью Р перейдем к параметрическому уравнению этой прямой, введя параметр t равенством

 $\frac{x+2}{2} = \frac{y-3}{-7} = \frac{z-1}{-2} = t$ . Выразив из последнего равенства x, y, z через t: x = 2t - 2, y = -7t + 3, z = -2t + 1, и подставив эти значения в уравнение плоскости, получим равенство 2t - 2 - 3(-7t + 3) - 2t + 1 - 1 = 0. Из этого уравнения находим  $t = -\frac{11}{21}$ , а из параметрического уравнения прямой определяем координаты точки пересечения прямой и плоскости  $x = 2t - 2 = -\frac{64}{21}$ ,  $y = -7t + 3 = \frac{140}{21} = \frac{20}{3}$ ,  $z = -2t + 1 = \frac{43}{21}$ .

Следовательно, точка пересечения имеет координаты  $\left(-\frac{64}{21}, \frac{20}{3}, \frac{43}{21}\right)$ .

Синус угла между прямой и плоскостью определяется следующим равенством

$$\sin \varphi = \frac{|\bar{l} \cdot \overline{N}|}{|\bar{l}| \cdot |\overline{N}|},$$

где  $\bar{l}$  — направляющий вектор прямой,  $\overline{N}$  — нормальный вектор плоскости, а  $\bar{l}\cdot\overline{N}$  — скалярное произведение этих векторов. В нашем случае  $\bar{l}=(2,-7,-2),\ \overline{N}=(1,-3,1),\ \sin\varphi=\frac{|2+21-2|}{\sqrt{4+49+4}\sqrt{1+9+1}}=\frac{21}{\sqrt{57}\sqrt{11}}=\frac{21}{\sqrt{627}}$  .

4. Так как прямая должна быть перпендикулярна плоскости P, то нормаль к плоскости будет направляющим вектором искомой прямой, то есть  $\bar{l} = \overline{N} = (1, -3, 1)$ . Каноническое уравнение искомой прямой имеет вид  $\frac{x+2}{1} = \frac{y-3}{-3} = \frac{z-1}{1}$ . Точка A(-2, 3, 1) принадлежит этой прямой.

Следовательно, расстояние от точки B(0,-4,-1) до прямой равно площади параллелограмма, построенного на векторах  $\overline{AB},\overline{l}$ , делённой на  $|\overline{l}|$  (длину основания). Таким образом, искомое расстояние  $d=\frac{|\overline{AB}\times\overline{l}|}{|\overline{l}|}$ . Векторное произведение векторов  $\overline{AB}(2,-7,-2), \overline{l}(1,-3,1)$  равно  $\overline{AB}\times\overline{l}=$ 

$$\begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ 2 & -7 & -2 \\ 1 & -3 & 1 \end{vmatrix} = -13\bar{i} - 4\bar{j} + \bar{k}.$$

Следовательно, 
$$d = \frac{\sqrt{169 + 16 + 1}}{\sqrt{1 + 9 + 1}} = \frac{\sqrt{186}}{\sqrt{11}}$$
.

5. Проекцией точки A на плоскость P является основание перпендикуляра, опущенного из точки A на плоскость P. Уравнение этого перпендикуляра было составлено в предыдущем пункте и имеет вид  $\frac{x+2}{1} = = \frac{y-3}{-3} = \frac{z-1}{1} \text{ . Найдём точку пересечения этого перпендикуляра с плоскостью } P$ . Для этого перейдём к параметрическому уравнению x=t-2, y==-3t+3, z=t+1, и подставим в уравнение плоскости t-2-3(-3t+3)+t+1-1=0.

Получаем, 11t = -11 или t = -1, а координаты проекции A точки A на плоскость P равны x = t - 2 = -1 - 2 = -3, y = -3t + 3 = 6, z = t + +1 = 0.

Следовательно, C(-3,6,0) есть проекция точки A на плоскость P. Пусть точка D симметрична точке A относительно плоскости P.

Следовательно, точка D принадлежит перпендикуляру AC и |AC| = |CD|. Вектор  $\overline{AD} = 2\overline{AC} = 2(-1,3,-1) = (-2,6,-2)$ , а координаты точки D равны сумме соответствующих координат точки A и вектора  $\overline{AD}$ , то есть D (-4,9,-1).

Задание 7. При выполнении этого задания необходимо учесть связь декартовых координат точки с полярными координатами этой точки:  $x = r\cos\varphi$ ,  $y = r\sin\varphi$ ,  $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ . Пусть, например, уравнение линии в полярных координатах имеет вид  $r = \frac{1}{2 - 2\cos\varphi}$ . Умножив это уравнение на  $2 - 2\cos\varphi$ , получим равенство  $2r - 2r\cos\varphi = 1$ , которое в декартовых прямоугольных координатах примет вид  $2\sqrt{x^2 + y^2} - 2x = 1$  или  $2\sqrt{x^2 + y^2} = 2x + 1$ . Возводя последнее равенство в квадрат, получим  $4x^2 + 4y^2 = 4x^2 + 4x + 1$  или  $4y^2 = 4x + 1$ . Поделив последнее равенство на 4, получаем каноническое уравнение параболы  $y^2 = x + \frac{1}{4}$  с вершиной в точке  $(-\frac{1}{4},0)$ .

**Задание 8.** 1) Если требуется вычислить предел при  $x \to \infty$  функции, являющейся частным двух полиномов, то говорят, что имеется неопределённость вида  $\left[\frac{\infty}{\infty}\right]$ . Для раскрытия этой неопределённости необходимо поделить числитель и знаменатель дроби на старшую степень x.

Пример. Вычислим 
$$\lim_{x \to \infty} = \frac{3x^3 - x^2 + 4x - 5}{2x^3 + 4x + 3} = \lim_{x \to \infty} \frac{3 - \frac{1}{x} + \frac{4}{x^2} - \frac{5}{x^3}}{2 + \frac{4}{x^2} + \frac{3}{x^3}} =$$

 $=\frac{3}{2}$ , так как дроби  $\frac{1}{x}, \frac{4}{x^2}, \frac{5}{x^3}$  стремятся к нулю при  $x \to \infty$ , а старшей степенью переменной x является  $x^3$ .

Пример. Вычислим 
$$\lim_{x \to \infty} \frac{x^4 - x - 2}{3x^3 + x + 1} = \lim_{x \to \infty} \frac{1 - \frac{1}{x^3} - \frac{2}{x^4}}{\frac{3}{x} + \frac{1}{x^3} + \frac{1}{x^4}} = \infty$$
, так как

старшей степенью переменной x является  $x^4$ , а после деления числителя и знаменателя дроби на  $x^4$ , числитель стремится к 1, а знаменатель к 0.

2. Если требуется вычислить предел при  $x \rightarrow a$  (a – число) функции, являющейся частным двух полиномов, а числитель и знаменатель

одновременно стремятся к 0, то говорят, что имеется неопределённость вида  $\left[\frac{0}{0}\right]$ . Для раскрытия этой неопределённости необходимо разложить числитель и знаменатель дроби на множители и сократить (x-a).

#### Пример.

$$\lim_{x \to -1} \frac{x^3 + 1}{3x^2 + x - 2} = \lim_{x \to -1} \frac{(x+1)(x^2 - x + 1)}{(x+1)(3x-2)} = \lim_{x \to -1} \frac{x^2 - x + 1}{3x - 2} = -\frac{3}{5}.$$

3. Если числитель или знаменатель дроби содержит выражение вида  $\sqrt{A} - \sqrt{B}$ , то для раскрытия неопределённости необходимо числитель и знаменатель дроби умножить на сопряжённое  $\sqrt{A} + \sqrt{B}$ .

Пример.

$$\lim_{x \to 2} \frac{(\sqrt{x+2} - \sqrt{6-x})}{2x^2 - 3x - 2} = \lim_{x \to 2} = \frac{(\sqrt{x+2} - \sqrt{6-x})(\sqrt{x+2} + \sqrt{6-x})}{(x-2)(2x+1)(\sqrt{x+2} + \sqrt{6-x})} =$$

$$= \lim_{x \to 2} \frac{(x+2) - (6-x)}{(x-2)(2x+1)(\sqrt{x+2} + \sqrt{6-x})} = \lim_{x \to 2} \frac{2(x-2)}{(x-2)(2x+1)(\sqrt{x+2} + \sqrt{6-x})} =$$

$$= \lim_{x \to 2} \frac{2}{(2x+1)(\sqrt{x+2} + \sqrt{6-x})} = \frac{2}{20} = \frac{1}{10}.$$

4. Вычисление пределов функции с помощью замечательных пределов: a)  $\lim_{x\to 0} \frac{\sin x}{x} = 1$ , б)  $\lim_{x\to 0} (1+x)^{\frac{1}{x}} = e$ , в)  $\lim_{x\to 0} \frac{\log_a (1+x)}{x} = \frac{1}{\ln a}$ , г)  $\lim_{x\to 0} \frac{a^x-1}{x} = \ln a$ , д)  $\lim_{x\to 0} \frac{(1+x)^{\mu}-1}{x} = \mu$ .

Пример. Вычислим предел  $\lim_{x\to 0} \frac{1-\cos 4x}{\sin^2 x}$  с использованием первого замечательного предела **a).** Имеем  $\lim_{x\to 0} \frac{1-\cos 4x}{\sin^2 x} = \lim_{x\to 0} \frac{2\sin^2 2x}{\sin^2 x} = \lim_{x\to 0} \frac{2\sin^2 2x}{\sin^2 x} = \lim_{x\to 0} \frac{2\sin^2 2x}{\sin^2 x} = 8\lim_{x\to 0} \frac{\sin^2 2x}{\sin^2 x} = 8\lim_{x\to 0} \left(\frac{\sin 2x}{2x}\right)^2 \cdot \left(\frac{x}{\sin x}\right)^2 = 8\cdot 1\cdot 1 = 8.$ 

**Пример.** Пусть требуется вычислить  $\lim_{x\to 0} \frac{2^x-2^{-x}}{\ln(1+3x)}$ . Для этого используем замечательные пределы **в)** и **г)**. Имеем,  $\lim_{x\to 0} \frac{2^x-2^{-x}}{\ln(1+3x)} =$ 

$$= \lim_{x \to 0} \frac{2^{-x}(2^{2x} - 1)}{\ln(1 + 3x)} = (\text{так как } 2^{-x} \to 1 \text{ при } x \to 0) = \lim_{x \to 0} \frac{2^{2x} - 1}{\ln(1 + 3x)} =$$

$$= \lim_{x \to 0} \frac{2^{2x} - 1}{\ln(1 + 3x)} \cdot \frac{6x}{6x} = \frac{2}{3} \lim_{x \to 0} \frac{2^{2x} - 1}{\ln(1 + 3x)} \cdot \frac{3x}{2x} = \frac{2}{3} \lim_{x \to 0} \frac{2^{2x} - 1}{2x} \cdot \frac{3x}{\ln(1 + 3x)} =$$

$$= \frac{2}{3} \cdot \ln 2 \cdot \ln 3.$$

**Пример.** Для вычисления  $\lim_{x\to 0} \frac{\sqrt{1+\sin 2x-1}}{x}$  воспользуемся замечательными пределами **a)** и **д).** 

Действительно, 
$$\lim_{x\to 0} \frac{\sqrt{1+\sin 2x}-1}{x} = \lim_{x\to 0} \frac{\sqrt{1+\sin 2x}-1}{x} \times \frac{\sin 2x}{\sin 2x} = \lim_{x\to 0} \frac{\sqrt{1+\sin 2x}-1}{\sin 2x} \times \frac{\sin 2x}{\sin 2x} = \lim_{x\to 0} \frac{\sqrt{1+\sin 2x}-1}{\sin 2x} \times \lim_{x\to 0} \frac{\sin 2x}{2x}.$$
Обозначим  $y=\sin 2x\to 0$  при  $x\to 0$ .

Тогда получим  $2\lim_{x\to 0} \frac{\sqrt{1+\sin 2x}-1}{\sin 2x} \lim_{x\to 0} \frac{\sin 2x}{2x} = 2\lim_{y\to 0} \frac{\sqrt{1+y}-1}{y} = \lim_{x\to 0} \frac{(1+y)^{\frac{1}{2}}-1}{y} = 2\cdot\frac{1}{2}=1$ , так как  $\lim_{x\to 0} \frac{\sin 2x}{2x} = 1$ .

Если требуется вычислить  $\lim_{x\to a} f(x)^{g(x)}$ , а  $\lim_{x\to a} f(x) = 1$ ,  $\lim_{x\to a} g(x) = \infty$ , тогда говорят, что имеет место неопределённость типа  $\begin{bmatrix} 1^{\infty} \end{bmatrix}$ . Для раскрытия такой неопределённости используется замечательный предел **б**).

Пример. Вычислим  $\lim_{x \to \infty} \left( \frac{x^2 + 2}{x^2 + 1} \right)^{1 - x^2}$ . Так как  $\lim_{x \to \infty} \left( \frac{x^2 + 2}{x^2 + 1} \right) = 1$ , а  $1 - x^2 \to -\infty$  при  $x \to \infty$ , то имеет место неопределённость типа  $\left[ 1^{\infty} \right]$ . Далее,  $\frac{x^2 + 2}{x^2 + 1} = 1 + \frac{1}{x^2 + 1}$ . Обозначим  $y = \frac{1}{x^2 + 1} \to 0$  при  $x \to \infty$ .

Тогда  $x^2+1=\frac{1}{y}$ , а  $1-x^2=2-\frac{1}{y}$ . Данный предел примет вид  $\lim_{x\to\infty} \left(\frac{x^2+2}{x^2+1}\right)^{1-x^2} = \lim_{x\to0} (1+y)^{2-\frac{1}{y}} = \lim_{x\to0} \left[ (1+y)^{\frac{1}{y}} \right]^{2y-1} = \lim_{x\to0} e^{2y-1} = e^{-1},$  так как  $\lim_{x\to0} (1+y)^{\frac{1}{y}} = e$ .

**Задание 9.** Это контрольное задание относится к теме: «Непрерывность функции, точки разрыва и их классификация». Рассмотрим основные понятия, относящиеся к этой теме.

**Определение.** Функция f(x) называется непрерывной в точке x = a, если: 1) f(x) определена в некоторой окрестности точки a (то есть можно вычислить значения функции для всех значений  $x \in (a-\delta, a+\delta)$ , где  $\delta$  есть некоторое положительное число); 2)существует  $\lim_{x \to a} f(x) = f(a)$ .

Если функция f(x) непрерывна в каждой точке множества X, тогда говорят, что функция f(x) непрерывна на множестве X.

**Определение.** Точка x = a называется точкой разрыва функции f(x), если f(x) не является непрерывной в этой точке.

Из определения точки разрыва следует, что если f(x) не определена в точке a, тогда точка a является точкой разрыва этой функции. Например, функция  $f(x) = \sin\left(\frac{1}{x}\right)$  не определена в точке x = 0, следовательно, x = 0 является точкой разрыва этой функции.

Из определения также следует, что x=a является точкой разрыва функции, если не выполняется условие 2) определения непрерывности. Развернём подробнее условие 2), используя понятие односторонних пределов. Левосторонний и правосторонний пределы функции f(x) при  $x \to a$  обозначают так: f(a-), f(a+) и, по определению,  $f(a-) = \lim_{x \to a, x < a} f(x)$  (x стремится к a, оставаясь меньше a),  $f(a+) = \lim_{x \to a, x > a} f(x)$  (x стремится к a, оставаясь больше a). Условие 2) будет равносильно следующему условию: существуют односторонние пределы f(a-), f(a+) и выполняются равенства f(a-) = f(a+) = f(a). Следовательно, точка

x = a будет точкой разрыва, если хотя бы одно из условий 2) не будет выполнено.

**Определение.** Точка x = a называется точкой разрыва первого рода функции f(x), если существуют односторонние пределы f(a-), f(a+) и  $f(a-) \neq f(a+)$  либо  $f(a-) = f(a+) \neq f(a)$ . При этом число f(a+) - f(a-) называют скачком функции f(x) в точке x = a.

**Определение.** Точка x = a называется точкой разрыва второго рода функции f(x), если хотя бы один из односторонних пределов f(a-), f(a+) не существует или равен бесконечности.

**Пример.** Функция  $f(x) = \frac{1}{1 + e^{\frac{1}{x}}}$  не определена в точке x = 0, а

значит, x=0 является точкой разрыва этой функции. Чтобы выяснить тип точки разрыва, вычислим односторонние пределы f(a-), f(a+). Так как

$$\frac{1}{x} \to -\infty$$
, а  $e^{\frac{1}{x}} \to 0$ , если  $x \to 0$ ,  $x < 0$ , то имеем  $f(0-) = \lim_{x \to 0, x < 0} \frac{1}{1 + e^{\frac{1}{x}}} = 1$ .

Аналогично, так как  $\frac{1}{x} \to +\infty$ , а  $e^{\frac{1}{x}} \to +\infty$ , если  $x \to 0, x > 0$ , то  $f(0+) = \lim_{x \to 0, x > 0} \frac{1}{1 + e^{\frac{1}{x}}} = 0$ .

Следовательно, точка x=0 является точкой разрыва первого рода данной функции, так как  $1=f(0-)\neq f(0+)=0$ . Скачок функции в этой точке равен f(0+)-f(0-)=0-1=-1.

Пример. 
$$f(x) = \begin{cases} \frac{\sin x}{x} & \text{при } x \neq 0, \\ 0 & \text{при } x = 0. \end{cases}$$

Проверим непрерывность этой функции в точке x=0. Так как существует (первый замечательный предел)  $\lim_{x\to 0} \frac{\sin x}{x} = 1$ , тогда, по теореме об односторонних пределах, существуют односторонние пределы f(0-), f(0+) и справедливы следующие равенства  $f(0-)=f(0+)=\lim_{x\to 0} \frac{\sin x}{x} = 1 \neq 0 = f(0)$ .

Следовательно, точка x=0 является точкой разрыва первого рода рассматриваемой функции, так как  $f(0-)=f(0+)=1\neq 0=f(0)$ .

**Пример.**  $f(x) = e^{\frac{1}{x}}$ . Рассматриваемая функция не определена в точке x=0, а значит x=0 — точка разрыва f(x). Вычислим односторонние пределы f(0-), f(0+). Имеем,  $f(0-)=\lim_{x\to 0,x<0}e^{\frac{1}{x}}=0$ ,  $f(0+)=\lim_{x\to 0,x>0}e^{\frac{1}{x}}=0$  =  $+\infty$ .

Так как правосторонний предел  $f(0+) = +\infty$ , то точка x = 0 является точкой разрыва второго рода.

Выделим теперь основной класс непрерывных функций. Справедливо утверждение, что все элементарные функции (степенная  $x^n$ , показательная  $a^x$ , логарифмическая  $\log_a x$ ,  $\sin x$ ,  $\cos x$ , tgx, ctgx, arccin x, arccos x, arctgx, arcctgx) непрерывны в своей области определения. Например, функция  $\log_a x$  определена на множестве  $(0, +\infty)$ , а значит и непрерывна на этом множестве.

Перечислим основные свойства непрерывных функций. Пусть функции f(x) и g(x) непрерывны в точке x = a.

Тогда: 1) функция С f(x), где С есть постоянная, непрерывна в точке x=a; 2) f(x)+g(x) непрерывна в точке x=a; 3) f(x) g(x) непрерывна в точке x=a; 4)  $\frac{f(x)}{g(x)}$  непрерывна в точке x=a, если  $g(a)\neq 0$ ; 5) непрерывность суперпозиции двух функций (сложной функции): если функция u(x) непрерывна в точке x=a,  $u_0==u(a)$ , а функция f(u) непрерывна в точке  $u=u_0$ , тогда функция g(x)==f(u(x)) непрерывна в точке x=a.

Из непрерывности основных элементарных функций и свойств непрерывных функций следует, что сумма, произведение и частное двух элементарных функций непрерывна в своей области определения. Например, функция  $\sin x + \ln x$  непрерывна на множестве  $(0, +\infty)$ ; функция  $\frac{x^2+1}{\sqrt{x}}$  непрерывна в своей области определения  $(0,+\infty)$  как частное двух элементарных функций. Функция  $\ln(1-x^2)$  определена на промежутке (-1, 1), а значит и непрерывна на этом промежутке.

# Пример. Исследовать на непрерывность функцию

$$f(x) = \begin{cases} x^2 & npu \ x < 1, \\ 2 - x & npu \ 1 \le x \le 3, \\ 2x - 5 & npu \ x > 3. \end{cases}$$

Отметим, что во всех точках, кроме точек  $x=1,\ x=3,\$ функция непрерывна как элементарная функция. Точки  $x=1,\ x=3$  могут быть точками разрыва потому, что слева и справа от них функция задаётся разными аналитическими выражениями, а именно,  $f(x)=x^2$  для x<1 и f(x)=2-x для x>1. Вычислим односторонние пределы в этих точках. Имеем,  $f(1-)=\lim_{x\to 1,x<1}f(x)=\lim_{x\to 1,x<1}f(x)=1$ ,  $f(1+)=\lim_{x\to 1,x>1}f(x)=1$   $\lim_{x\to 1}(2-x)=1$ , f(1)=2-1=1.

Следовательно, f(1+)=f(1-)=f(1)=1, а значит, рассматриваемая функция непрерывна в точке x=1. Для точки x=3 имеем,  $f(3-)=\lim_{x\to 3,x<3}f(x)=\lim_{x\to 3}(2-x)=-1$ ,  $f(3+)=\lim_{x\to 3,x>3}f(x)=\lim_{x\to 3}(2x-5)=1$ , а f(3)=2-3=-1.

Следовательно,  $f(3-) \neq f(3+)$  и точка x=3 является точкой разрыва первого рода рассматриваемой функции.

**Задание 10.** Это задание относится к теме: «Дифференциальное исчисление функции одной переменной». Основным понятием этой темы является понятие производной функции.

**Определение.** Производной функции f(x) в точке  $x_0$  называется число  $f'(x_0) = \lim_{x \to x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$ , если этот предел существует; если в точке  $x_0$  существует производная  $f'(x_0)$ , тогда говорят, что функция f(x) дифференцируема в точке  $x_0$ ; если функция f(x) дифференцируема на множестве X, то функция f(x) называется дифференцируемой на множестве X.

Разность  $x-x_0$  называют *приращением аргумента*, а разность  $f(x)-f(x_0)$  называют *приращением функции*, соответствующим приращению аргумента  $x-x_0$ . Если обозначить приращение аргумента  $\Delta x = x-x_0$ , тогда производная, в эквивалентной форме, определится так  $f'(x_0) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$ .

Вычислим производную функции 
$$f(x) = \sqrt{x}$$
 в точке  $x$ . По определению имеем, 
$$(\sqrt{x})^{\parallel} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\sqrt{x + \Delta x} - \sqrt{x}}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\sqrt{x + \Delta x} - \sqrt{x}}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\sqrt{x + \Delta x} - \sqrt{x}}{\Delta x (\sqrt{x + \Delta x} + \sqrt{x})} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\sqrt{x + \Delta x} + \sqrt{x}} = \frac{1}{2\sqrt{x}}.$$

Из определения производной функции и замечательных пределов получают производные основных элементарных функций.

## Таблица производных основных элементарных функций

- 1.  $(x^n) = n \cdot x^{n-1}$  (производная степенной функции);
- $2. \left(a^x\right)' = a^x \ln a$  (производная показательной функции), в частности  $\left(e^x\right)' = e^x;$
- 3.  $(\log_a x)' = = \frac{1}{x \ln a}$  (производная логарифмической функции), в частности  $(\ln x)' = \frac{1}{x}$ ;
  - $4. \left( \sin x \right)' = \cos x;$
  - $5. (\cos x)' = -\sin x;$
  - 6.  $(tg x)' = \frac{1}{\cos^2 x};$
  - 7.  $(ctg x)' = = -\frac{1}{\sin^2 x}$ ;
  - 8.  $(\arcsin x)' = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}};$
  - 9.  $(\arccos x)' = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}};$
  - 10.  $(arctg x)' = \frac{1}{1+x^2};$
  - 11.  $(arcctg x)^{\vee} = -\frac{1}{1+x^2}$ .

Например, чтобы вычислить производную функции  $y = \sqrt[3]{x^2} = x^{\frac{2}{3}}$ ,

применяем пункт **1** таблицы и получаем  $y' = (\sqrt[3]{x^2}) = \frac{2}{3}x^{\frac{2}{3}-1} = \frac{2}{3}x^{-\frac{1}{3}} = \frac{2}{3\sqrt[3]{x}}$ .

**Правила дифференцирования.** Пусть функции u(x), v(x) дифференцируемы в точке x, тогда справедливы равенства 1-4:

- 1. (c)' = 0 (производная постоянной величины равна нулю);
- 2. (cu)' = cu' (постоянный множитель можно вынести за знак производной);
  - 3. (u+v)' = u' + v' (производная суммы равна сумме производных);
  - 4. (uv)' = u'v + uv' (производная произведения двух функций);
  - $5.\left(\frac{u}{v}\right)' = \frac{u'v uv'}{v^2}$  (производная частного двух функций).
- 6. Дифференцирование сложной функции: если функция u(x) дифференцируема в точке x, u=u(x), а функция f(u) дифференцируема в точке u, тогда функция g(x)=f(u(x)) дифференцируема в точке x и справедливо равенство  $g'(x)=f'(u)\,u'(x)$ .

**Пример.** Пусть 
$$y = 2 + x^2 e^x - \sin^2 x + \frac{3 + x^3}{x^2 - 1}$$
.

Вычислим y'. Из правил дифференцирования и таблицы производных получаем, что  $y' = (2)' + +(x^2e^x)' - (\sin^2 x)' + \left(\frac{3+x^3}{x^2-1}\right)' = 0 + (x^2)'e^x + x^2(e^x)' - 2\sin x \cdot \cos x + + \left(\frac{3+x^3}{x^2-1}\right)' = 2xe^x + x^2e^x - \sin 2x + \frac{(3+x^3)'(x^2-1)-(3+x^3)(x^2-1)'}{(x^2-1)^2} =$   $= 2x e^x + x^2 e^x - \sin 2x + \frac{3x^2(x^2-1)-(3+x^3)2x}{(x^2-1)^2} = 2x e^x + x^2 e^x - \sin 2x + \frac{3x^4-3x^2-2x^4-6x}{(x^2-1)^2} = 2x e^x + x^2 e^x - \sin 2x + \frac{x^4-3x^2-6x}{(x^2-1)^2}.$ 

## Производные более высокого порядка

**Определение.** Производной второго порядка функции f(x) в точке  $x_0$  называют число  $f''(x_0) = \lim_{x \to x_0} \frac{f'(x) - f'(x_0)}{x - x_0}$ , если этот предел существует.

Из определения следует, что вторая производная функции является производной от первой производной, то есть y'' = (y')'. Аналогично, третья производная является производной от второй производной и т. д.

**Пример.** Вычислим вторую производную функции  $y = x e^{x^2}$ . Первая производная  $y' = (x)' e^{x^2} + x(e^{x^2})' = e^{x^2} + x(2xe^{x^2}) = (1+2x^2)e^{x^2}$ . Вторая производная  $y'' = (1+2x^2)' e^{x^2} + (1+2x^2)(e^{x^2})' = 4xe^{x^2} + (1+2x^2)(2xe^{x^2}) = (4x^3+6x)e^{x^2}$ .

### Дифференцирование функции, заданной неявно.

Принято говорить, что равенство

$$F(x, y) = 0 \tag{8}$$

задаёт y как функцию x, то есть y = y(x). Для того, чтобы вычислить производную  $y' = \frac{dy}{dx}$  необходимо продифференцировать равенство (8) по переменной x, считая y функцией x.

**Пример.** Вычислим y', если y(x) задана следующим уравнением

$$y^3 - x^2y + 2x^2 - 3 = 0. (9)$$

Дифференцируя равенство (9) по x и, используя правило дифференцирования сложной функции, получим,  $3y^2y'-2xy-x^2y'+4x=0$ .

Выразив из последнего равенства y' через x и y, получим  $y' = \frac{2xy - 4x}{3y^2 - x^2}$ .

Чтобы вычислить вторую производную, дифференцируем последнее равенство по x, и получаем

$$y'' = \frac{(2y + 2xy' - 4)(3y^2 - x^2) - (2xy - 4x)(6yy' - 2x)}{(3y^2 - x^2)^2}.$$

Можно y'' выразить только через x и y , заменив y' её выражением через x и y .

## Дифференцирование функции, заданной параметрически.

Говорят что равенства

$$x = f(t), y = g(t),$$
где  $t_1 \le t \le t_2,$  (10)

задают y как функцию x параметрически. Если параметр t есть время, тогда говорят, что равенства (10) задают закон движения материальной точки на плоскости (так как эти равенства позволяют в каждый момент времени t определять координаты точки).

Для вычисления первой и второй производных  $y' = \frac{dy}{dx}$ ,  $y'' = \frac{d^2y}{dx^2}$  используем тот факт, что дифференциал функции y(x) равен dy = y'(x)dx.

Следовательно, производная y' равна частному дифференциалов  $y' = \frac{dy}{dx} = \frac{dg(t)}{df(t)} = \frac{g'(t)dt}{f'(t)dt} = \frac{g'(t)}{f'(t)}$ . Аналогично, получим формулу для вычисления второй производной функции y(x) по переменной x, а

именно: 
$$y'' = \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d(y')}{dx} = \frac{d\left(\frac{g'(t)}{f'(t)}\right)}{df(t)} = \frac{\left(\frac{g'(t)}{f'(t)}\right)'dt}{f'(t)dt} = \frac{\left(\frac{g'(t)}{f'(t)}\right)'}{f'(t)dt} = \frac{\left(\frac{g'(t)}{f'(t)}\right)'}{f'(t)} = \frac{g'''(t)f''(t) - g'(t)f'''(t)}{(f'(t))^3}.$$

Окончательные выражения для y', y'' примут вид:  $y' = \frac{dy}{dx} = \frac{g'(t)}{f'(t)},$   $y'' = \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{g''(t)f''(t) - g'(t)f''(t)}{(f'(t))^3}.$ 

Пример. Пусть функция y(x) определена равенствами  $x=e^{-2t}$ ,  $y=e^{t^2}$ . Тогда из выведенных формул получим  $y'=\frac{dy}{dx}=\frac{(e^{t^2})'}{(e^{-2t})'}=\frac{2te^{t^2}}{-2e^{-2t}}=$   $=-te^{t^2+2t}$ , а производная  $y''=\frac{(-te^{t^2+2t})'}{(e^{-2t})'}=-\frac{e^{t^2+2t}+t(2t+2)e^{t^2+2t}}{-2e^{-2t}}=$   $=\frac{(2t^2+2t+1)e^{t^2+2t}}{2e^{-2t}}=(t^2+t+\frac{1}{2})e^{t^2+4t}$ .

# Дифференциал и его свойства

Из определения производной функции f(x) в точке x следует, что  $f'(x) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$  или  $\lim_{\Delta x \to 0} \left( \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x} - f'(x) \right) = 0$ . Обозначим  $\beta(\Delta x) = \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x} - f'(x)$ , где  $\beta(\Delta x) \to 0$  при  $\Delta x \to 0$ . Из последнего равенства находим, что  $\Delta f(x) = f(x + \Delta x) - f(x) = f'(x)\Delta x + \beta(\Delta x)\Delta x$ . Обозначив  $\alpha(\Delta x) = \beta(\Delta x)\Delta x$ , из последнего равенства окончательно получим  $\Delta f(x) = f'(x)\Delta x + \alpha(\Delta x)$ , где  $\frac{\alpha(\Delta x)}{\Delta x} \to 0$  при  $\Delta x \to 0$ . При фиксированном x выражение  $f'(x)\Delta x$  является линейной функцией одной переменной  $\Delta x$  и называется дифференциалом функции f(x), соответствующим приращению аргумента  $\Delta x$ . Дифференциал обозначают  $df(x,\Delta x)$  или кратко df(x).

Следовательно, по определению,  $df(x) = f'(x)\Delta x$ . Так как  $dx = (x)^{\ell} \Delta x = \Delta x$ , то дифференциал принято записывать в инвариантной форме df(x) = f'(x) dx.

**Пример.** Вычислим дифференциал функции  $f(x) = x^3 + \sqrt{x} + 1$  при x=1,  $\Delta x=0,1$ . По определению дифференциала  $df(x) = (x^3 + \sqrt{x} + 1)^7 dx = \left(3x^2 + \frac{1}{2\sqrt{x}}\right) dx$ . В точке x=1 получаем  $df(1) = \frac{7}{2} dx$ , а для  $dx = \Delta x = 0,1$  будет df(1;0,1) = (3,5)(0,1) = 0,35.

Перечислим основные свойства дифференциала.

1. d(C) = 0, где C – произвольная постоянная.

2. 
$$d(f(x) + g(x)) = df(x) + dg(x)$$
.

3. 
$$d(f(x)g(x)) = g(x)df(x) + f(x)dg(x).$$

4. 
$$d\left(\frac{f(x)}{g(x)}\right) = \frac{g(x)df(x) - f(x)dg(x)}{g^2(x)}.$$

5. Инвариантность формы дифференциала. Если x является независимой переменной, тогда df(x) = f'(x) dx. Если же x зависимая переменная, то есть x = x(t), тогда, по правилу дифференцирования сложной функции, df(x(t)) = f'(t) dt = f'(t) dt = f'(t) dt (так как x'(t) dt

= dx). Следовательно, форма дифференциала не зависит от того, является ли х независимой или зависимой переменной.

# ЗАДАНИЯ К КОНТРОЛЬНОЙ РАБОТЕ 2

ЗАДАНИЕ 1. Построить график функции

**0.** 
$$y = x^2 + \frac{1}{x^2}$$
;

1. 
$$y = \frac{3 - x^2}{x + 2}$$

2. 
$$y = \frac{x^4}{x^3 - 1}$$
;

**0.** 
$$y = x^2 + \frac{1}{x^2}$$
; **1.**  $y = \frac{3 - x^2}{x + 2}$ ; **2.**  $y = \frac{x^4}{x^3 - 1}$ ; **3.**  $y = \frac{x^3}{2(x + 1)^2}$ ;

**4.** 
$$y = \frac{4x}{x^2 + 4}$$

**5.** 
$$y = \frac{2-4x^2}{1-4x^2}$$
;

**4.** 
$$y = \frac{4x}{x^2 + 4}$$
; **5.**  $y = \frac{2 - 4x^2}{1 - 4x^2}$ ; **6.**  $y = \frac{(x - 1)^2}{x^2 + 1}$ ; **7.**  $y = x + \frac{1}{x}$ ;

7. 
$$y = x + \frac{1}{x}$$
;

**8.** 
$$y = \frac{4}{x} + \frac{1}{x^4}$$

**8.** 
$$y = \frac{4}{x} + \frac{1}{x^4}$$
; **9.**  $y = \frac{3}{x} - \frac{1}{x^3}$ .

ЗАДАНИЕ 2. Вычислить данные пределы по правилу Лопиталя

**0.** a) 
$$\lim_{x \to 0} \frac{1 + x \sin x - \cos 2x}{\sin^2 x}$$
,

6) 
$$\lim_{x \to 0} (1 - 4x)^{\frac{1-x}{x}}$$
;

1. a) 
$$\lim_{x \to 0} \frac{x - \sin x}{5x^3}$$
,

6) 
$$\lim_{x \to \infty} \left( \frac{x^2 + 1}{x^2 - 4} \right)^{x^2 + 3}$$
;

2. a) 
$$\lim_{x\to 0} \frac{e^{x^2}-1}{\cos x-1}$$
,

6) 
$$\lim_{x \to \infty} \left( \frac{x^2 - 2}{x^2 + 2} \right)^{x^2 + 1}$$
;

3 a) 
$$\lim_{x \to 0} \frac{x - arctg x}{x^3},$$

6) 
$$\lim_{x\to\infty} x \left(e^{\frac{1}{x}}-1\right);$$

**4.** a) 
$$\lim_{x \to +\infty} \frac{\ln^2 x}{x}$$
,

$$\text{6) } \lim_{x \to 0} (\cos x)^{ctg^2x};$$

5. a) 
$$\lim_{x \to 0} x^2 e^{\frac{1}{x^2}}$$
,

6) 
$$\lim_{x \to 1} (2-x)^{\ln(1-x)}$$
;

**6.** a) 
$$\lim_{x \to 0} \frac{e^{nx} - \cos nx}{e^{mx} - \cos mx}$$
,

6) 
$$\lim_{x \to 0} (1 + \sin x)^{\frac{1}{x}};$$

7. a) 
$$\lim_{x \to \frac{\pi}{4}} \frac{1 - \sin 2x}{1 + \cos 4x}$$
,

$$6) \lim_{x \to 0} (\sin x)^x;$$

**8.** a) 
$$\lim_{x\to 0} \ln(1-x) \ln x$$
,

$$6) \lim_{x \to +\infty} (1+x)^{\frac{1}{x^2}};$$

**9.** a) 
$$\lim_{x \to \frac{\pi}{2}} (1 + \cos 2x) t g x$$
,

$$6) \lim_{x \to +\infty} \left( x - \sqrt[3]{1 + x^3} \right).$$

ЗАДАНИЕ 3. Вычислите частные производные второго порядка функций.

**0.** 
$$u = \frac{x - y}{x + 2y}$$
;

**1.** 
$$u = \ln(e^{2x} - e^{-2y});$$
 **2.**  $u = 2^{-y^2 \sqrt{x}};$ 

**2.** 
$$u = 2^{-y^2\sqrt{x}}$$
;

3. 
$$u = \sin^2(2xy + y^2)$$
; 4.  $u = \frac{xy^2}{\sqrt{x}}$ ; 5.  $u = \frac{x - \sqrt{y}}{\sqrt{x} + y}$ ;

**4.** 
$$u = \frac{xy^2}{\sqrt{7}}$$
;

$$5. \ u = \frac{x - \sqrt{y}}{\sqrt{x} + y}$$

**6).** 
$$u = \ln\left(1 + \frac{x}{y^2}\right)$$
;

**6).** 
$$u = \ln\left(1 + \frac{x}{v^2}\right)$$
; **7.**  $u = \sin y + (x - y)\cos y$ ;

**8.** 
$$u = \cos(1 + \sqrt{xy})$$
; **9.**  $u = x^{\sqrt{yz}}$ 

$$9. \ u = x^{\sqrt{yz}}.$$

**ЗАДАНИЕ 4.** Дано: функция z = f(x, y), точка  $M_{_0}(x_{_0}, y_{_0})$  и вектор  $\overline{a} = a_{\chi}\overline{i} + b_{\chi}\overline{j}$ .

Требуется: 1) вычислить градиент и производную функции f(x, y)по направлению вектора  $\bar{a}$  функции в точке  $M_{_0}$ ; 2) составить уравнение касательной плоскости к поверхности z = f(x, y) в точке  $P_{\scriptscriptstyle 0}(x_{\scriptscriptstyle 0}, y_{\scriptscriptstyle 0}, z_{\scriptscriptstyle 0})$ ,  $z_0 = f(x_0, y_0)$ ; 3) найти точки локального экстремума функции f(x, y).

**0.** 
$$z = x^3 - y^3 - 3x + 3y + 1$$
,  $M_0(-1,2)$ ,  $\bar{a} = -\bar{i} + 3\bar{j}$ ;

**1.** 
$$z = x^2 + 2y^2 - xy + 2x - y + 4$$
,  $M_0(2,1)$ ,  $\bar{a} = \bar{i} + \bar{j}$ ;

**2.** 
$$z = 3x^2 - y^2 + 2xy - 3x + y - 3$$
,  $M_0(1,1)$ ,  $\bar{a} = 3\bar{i} - 4\bar{j}$ ;

3. 
$$z = x^2 + 6xy^2 - 8x - 12y + 10 M_0(0,1), \ \overline{a} = 2\overline{i} - \overline{j};$$

**4.** 
$$z = xy + +8\left(\frac{1}{x} + \frac{1}{y}\right), M_0(1,-1), \bar{a} = 4\bar{i} + 3\bar{j};$$

**5.** 
$$z = x^3 + y^3 - 3xy$$
,  $M_0(2,-3)$ ,  $\bar{a} = 3\bar{i} + \bar{j}$ ;

**6.** 
$$z = x + y + \ln\left(\frac{1}{x} + \frac{1}{y}\right)$$
,  $M_0(1,1)$ ,  $a = 2i + 3j$ ;

7. 
$$z = -4x^2 + 2xy - y^2 + 4x + 2y - 7$$
,  $M_0(-1,3)$ ,  $\bar{a} = \bar{i} + \bar{j}$ ;

**8.** 
$$z = (x-3)^2 + y^2$$
,  $M_0(-2,1)$ ,  $\bar{a} = \bar{i} - \bar{j}$ ;

**9.** 
$$z = x^2 + (y-2)^2$$
,  $M_0(-1,-2)$ ,  $\bar{a} = -3\bar{i} - 4\bar{j}$ .

### ЗАДАНИЕ 5.

- **0.** Найдите размеры прямоугольного участка наибольшей площади, который можно огородить забором длины L.
- **1.** Найдите размеры аквариума (без верхней крышки), имеющего форму прямоугольного параллелепипеда объёма V, на изготовление которого требуется наименьшее количество стекла.
- **2.** Для изготовления цилиндрического бака (без верхней крышки) объёма V использовали материалы стоимостью  $\mathbf{C}_1$  (на изготовление дна) и  $\mathbf{C}_2$  (на изготовление боковой стенки) рублей за квадратный метр. Какими должны быть радиус основания и высота бака, чтобы стоимость расходованного материала была наименьшей.
- **3.** Найдите размеры ящика (с крышкой), имеющего форму прямоугольного параллелепипеда, наибольшего объёма, который можно изготовить из  $S \, \text{м}^2$  железа.
- **4.** Найдите размеры открытой цилиндрической ванны с полукруглым поперечным сечением и площадью поверхности  $S \, \text{m}^{\, 2} \, ,$  имеющей наибольшую вместимость.
- **5.** На сфере  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$  найдите точку, сумма квадратов расстояний которой от двух данных точек A(2,-1,1), B(-1,3,4) была бы наименьшей.
- **6.** Найдите размеры прямоугольного параллелепипеда наибольшего объёма, который можно вписать в полушар радиуса R.
- **7.** Найдите размеры прямоугольника (стороны которого параллельны полуосям) наибольшей площади, который можно вписать в эллипс  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1.$
- **8.** Найдите размеры прямоугольного параллелепипеда наибольшего объёма, который можно вписать в прямой круговой конус высоты h и с радиусом основания r.
- **9.** Найдите размеры прямоугольника с периметром Р, который при вращении вокруг одной из своих сторон образует тело наибольшего объёма.

## ЗАДАНИЕ 6. Вычислите данные неопределённые интегралы.

**0.** a) 
$$\int \frac{2x^2+3}{x(x+2)} dx$$
, б)  $\int (2x+1)\cos 3x dx$ , в)  $\int \frac{3x+5}{\sqrt{x+1}} dx$ , г)  $\int \cos^3 x dx$ ;

**1.** a) 
$$\int \frac{3x+1}{x^2+x+2}$$
, 6)  $\int (4x+3)e^{2x}dx$ , B)  $\int x\sqrt{4-x^2}dx$ ,  $\int \sin^3 x dx$ ;

**2.** a) 
$$\int \frac{x^2 + 1}{x(x^2 + 2x + 5)}$$
, 6)  $\int x^2 \sin 3x dx$ , B)  $\int x^3 \sqrt{1 + x^2} dx$ ,  $\int \int t g^3 x dx$ ;

**3.** a) 
$$\int \frac{x^4 + 5}{x^2 - 2x + 2} dx$$
, б)  $\int (x+1) \ln x dx$ , в)  $\int \frac{dx}{x\sqrt{\ln x}}$ , г)  $\int ctg^4 x dx$ ;

**4.** a) 
$$\int \frac{dx}{\sqrt{3+2x-x^2}}$$
, б)  $\int x \ln^2 x \, dx$ , в)  $\int \sqrt{x^2+2} \, dx$ , г)  $\int \sin^2 x \cos^2 x \, dx$ ;

**5.** a) 
$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 + 4x}}$$
, 6)  $\int arctg3xdx$ , B)  $\int \frac{xdx}{\sqrt{1 + 2x^2}}$ ,  $\int \int \frac{\sin 2xdx}{\cos^3 x}$ ;

**6.** a) 
$$\int \frac{x^2 + x + 1}{x^2(x - 1)} dx$$
, б)  $\int x \arctan x dx$ , в)  $\int \frac{x dx}{\sqrt{2x + 1}}$ , г)  $\int \frac{dx}{\sin 2x}$ ;

**7.** a) 
$$\int \frac{x+2}{x^2-x^2+x-1} dx$$
, б)  $\int arcctg2x dx$ , в)  $\int \frac{(x+1)dx}{\sqrt{4-x^2}}$ , г)  $\int \frac{x dx}{1+\sqrt{x}}$ ;

**8.** a) 
$$\int \frac{x^3 + 2x + 3}{x^2 + 4x + 5} dx$$
, б)  $\int e^{\sqrt{x}} dx$ , в)  $\int \frac{dx}{\sqrt{1 + e^x}}$ , г)  $\int \sin 2x \sin 4x dx$ ;

**9.** a) 
$$\int \frac{(x+2)dx}{x(x-1)^2}$$
, 6)  $\int \sin \sqrt{x} \, dx$ , B)  $\int \frac{e^{2x}dx}{1+e^x}$ ,  $\int \cos 3x \cos 5x \, dx$ .

# ЗАДАНИЕ 7. Вычислите определённые интегралы.

**2.** a) 
$$\int_{0}^{\frac{1}{2}} \frac{\arcsin^{2} x \, dx}{\sqrt{1-x^{2}}}$$
, 6)  $\int_{0}^{9} x \sqrt[3]{1-x} \, dx$ ;

**5.** a) 
$$\int_{-2}^{-1} \frac{dx}{x\sqrt{x^2-1}}$$
,

**6.** a) 
$$\int_{1}^{e} x^{2} \ln^{2} x \, dx$$
,

$$6) \int_{1}^{4} tg^{4}x dx;$$

**7.** a) 
$$\int_{0}^{\pi} x \cos^{2} x dx$$

$$8. a) \int_{1}^{2} x \log_{2} x \, dx$$

**9.** a) 
$$\int_{0}^{\frac{1}{\sqrt{2}}} x \arcsin x \, dx$$
,  $\int_{0}^{1} \frac{(4x+2)dx}{x^2+x+2}$ .

$$6) \int_{0}^{1} \frac{(4x+2)dx}{x^{2}+x+2}.$$

ЗАДАНИЕ 8. Вычислить несобственные интегралы или установить их расходимость.

$$\mathbf{0.} \text{ a) } \int\limits_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{x^2 + x + 1},$$

$$6) \int_{1}^{2} \frac{dx}{\sqrt{x-1}};$$

**1.** a) 
$$\int_{0}^{+\infty} xe^{-x^2}$$
,

$$6) \int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x^2 - 1};$$

**2.** a) 
$$\int_{0}^{+\infty} \frac{x dx}{\sqrt{x^2 + 2}}$$
,

6) 
$$\int_{-2}^{0} \frac{dx}{(x+2)^2}$$
;

$$3. a) \int_{2}^{+\infty} \frac{dx}{x \ln^2 x},$$

$$6) \int_{0}^{e} \ln x \, dx;$$

**4.** a) 
$$\int_{-\infty}^{-1} \frac{dx}{(1+x^2)arctgx}$$
, 6)  $\int_{0}^{1} \frac{dx}{(2-x)\sqrt{1-x}}$ ;

6) 
$$\int_{0}^{1} \frac{dx}{(2-x)\sqrt{1-x}}$$
;

5. a) 
$$\int_{3}^{+\infty} \frac{dx}{x \ln x (\ln \ln x)},$$

6) 
$$\int_{-1}^{1} \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$$
;

**6.** a) 
$$\int_{2}^{+\infty} \frac{dx}{x^2 + x - 3}$$
,

6) 
$$\int_{0}^{1} \frac{dx}{\sqrt{x^2 + x}}$$
;

7. a) 
$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-|x|} dx$$
,

6) 
$$\int_{-2}^{2} \frac{x dx}{\sqrt{x+2}}$$
;

**8.** a) 
$$\int_{0}^{+\infty} xe^{-x} dx$$
,

6) 
$$\int_{3}^{5} \frac{dx}{\sqrt{(x-3)^3}}$$
;

**9**) a) 
$$\int_{-\infty}^{0} x^2 e^x dx$$
, 6)  $\int_{0}^{1} \frac{dx}{\sqrt[3]{1-x}}$ .

### ЗАДАНИЕ 9.

- **0.** Найдите площадь фигуры, ограниченной линиями  $y = \sqrt[3]{x}$ ,  $y = \frac{x}{4}$ .
- **1.** Найдите площадь эллипса  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ .
- **2.** Найдите площадь фигуры, ограниченной линиями  $y = 4 x^2, x + y = 2$ .
- **3.** Найдите площадь фигуры, ограниченной аркой циклоиды  $\begin{cases} x = a(t-\sin t), \\ y = a(1-\cos t), \text{ и прямой } y = 0. \\ 0 \le t \le 2\pi \end{cases}$ 
  - **4.** Найдите площадь фигуры, ограниченной линией  $r = a \sin 4\varphi$ , a > 0.
- **5.** Перейдя к полярным координатам, найдите площадь фигуры, ограниченной линией  $(x^2 + y^2)^2 = a^2(3x^2 + y^2)$ .
- **6.** Найдите длину дуги кривой  $y = \ln(\sin x), \frac{\pi}{3} \le x \le \frac{\pi}{2}$ . **7).** Найдите длину одного витка винтовой линии  $x = a\cos t, y = a\sin t, z = bt, 0 \le t \le 2\pi$ .
- **8.** Найдите объём тела, полученного вращением фигуры  $y = x x^2$ , y = 0 вокруг оси ОХ.
  - **9.** Найдите объём эллипсоида  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ .

# МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ К КОНТРОЛЬНОЙ РАБОТЕ 2

**Задание 1.** Это задание относится к теме: «Исследование функции с помощью производной и построение её графика». Для того чтобы построить график функции f(x) необходимо провести исследование основных свойств этой функции по следующей схеме:

- 1) найти область определения D(f) функции f(x);
- 2) найти точки пересечения графика функции с координатными осями;
- 3) выяснить, является ли функция f(x) чётной или нечётной;
- 4) выяснить, является ли функция f(x) периодической или нет;
- 5) найти интервалы возрастания (убывания) функции и точки локального экстремума;
- 6) найти интервалы выпуклости вверх (вниз) и точки перегиба функции;
- 7) найти вертикальные и наклонные асимптоты кривой y = f(x) (графика функции f(x)); исследовать поведение функции на границах области определения D(f) (например, область определения логарифмической функции  $D(\ln x) = (0, +\infty)$ ; на границе x = 0 области определения поведение функции определится в пункте 7), так как прямая x = 0 является вертикальной асимптотой и  $\lim_{x \to 0+} \ln x = -\infty$ , а на границе  $+\infty$  необходимо вычислить  $\lim_{x \to +\infty} \ln x = +\infty$ ).

Остановимся подробнее на каждом выше указанном пункте схемы.

1. Областью определения функции f(x) называют множество всех значений аргумента x, для которых можно выполнить все указанные в функции действия над аргументом. Область определения функции f(x) принято обозначать D(f). Например, область определения функции  $\sqrt{\frac{x}{x+1}}$  определяется системой неравенств  $x+1\neq 0, \frac{x}{x+1}\geq 0$ . Эти неравенства эквивалентны неравенствам  $\begin{cases} x\geq 0, & \text{либо} \\ x+1>0, & \text{метременти } \\ x+1<0, & \text{метременти } \\ x+1<0,$ 

2. Точка пересечения графика функции f(x) с осью ОУ (осью ординат) имеет координаты (0, f(0)). Чтобы найти точку пересечения графика с осью ОХ (осью абсцисс) необходимо решить уравнение f(x) = 0; если точка  $x_0$  – решение этого уравнения, то есть  $f(x_0)$  = 0, тогда точка с координатами  $(x_0,0)$  является точкой пересечения графика функции с осью ОХ.

Если уравнение f(x) = 0 имеет несколько решений  $x_1, x_2, ..., x_m$ , тогда точки  $(x_1, 0), (x_2, 0), ..., (x_m, 0)$  будут точками пересечения графика с осью ОХ. Найдём, например, точки пересечения графика функции  $f(x) = \frac{x^2 - 3x + 2}{x^2 + 1}$  с координатными осями. Так как f(0) = 2, тогда точка пересечения с осью ОУ имеет координаты (0,2). Для определения точек пересечения графика с осью ОХ решим уравнение  $\frac{x^2 - 3x + 2}{x^2 + 1} = 0$ , которое эквивалентно квадратному уравнению  $x^2 - 3x + 2 = 0$ , имеющему два решения x = 1, x = 2.

Следовательно, график рассматриваемой функции пересекает ось OX в двух точках с координатами (1,0), (2,0).

3. *Определение*. Функция f(x) называется чётной, если для любых значений аргумента x, принадлежащих области определения D(f), выполняется равенство f(x) = f(-x); если же для любых  $x \in D(f)$  выполняется равенство f(-x) = -f(x), тогда функция f(x) называется нечётной.

Области определения чётной и нечётной функций должны быть симметричны относительно точки x=0, так как вместе с точкой x множеству D(f) принадлежит и точка -x. Например, функции  $x^2$ ,  $\sin x^2$  являются чётными, так как для них выполняется равенство f(x) = f(-x), а функции  $x^3$ ,  $\sin x$ ,  $x^5 e^{-x^2}$  являются нечётными, так как для них выполняется равенство f(-x) = -f(x).

Очевидно, что произведение двух нечётных функций является чётной функцией, а произведение чётной функции на нечётную является функцией нечётной.

Например, функция  $x^3 \sin x$  является чётной, так как получена умножением двух нечётных функций, а функция  $x^3 \cos x$  является нечётной как произведение чётной и нечётной функций. Функция  $\ln x$  не является ни чётной, ни нечётной функцией, так как её область определения  $D(\ln x) = (0, +\infty)$  не симметрична относительно начала координат.

Свойства чётности и нечётности функции при построении графиков функций используются следующим образом: график чётной функции симметричен относительно оси ОУ, а график нечётной функции симметричен относительно начала координат.

Следовательно, достаточно построить график таких функций для

 $x \ge 0$ , а затем отобразить симметрично относительно оси ОУ (для чётной функции) либо относительно начала координат (для нечётной функции).

4. **Определение.** Функция f(x) называется периодической с периодом T, если для всех  $x \in D(f)$  выполняется равенство f(x+T) = f(x).

Очевидно, что если число T является периодом функции f(x), тогда числа kT, где  $k=0,\pm 1,\pm 2,\ldots$ , также являются периодами этой функции. Основным периодом функции называют наименьший положительный период этой функции.

Следовательно, основной период функций  $\sin x$ ,  $\cos x$ ,  $e^{\sin x}$  равен  $2\pi$ , а основной период функций tgx, ctgx,  $e^{tgx}$  равен  $\pi$ . Отметим, что если основной период функции f(x) равен T, тогда основной период функции f(ax) будет равен  $\frac{T}{a}$ , где  $a \neq 0$ .

Действительно, 
$$f(ax) = f(ax + T) = f(a(x + \frac{T}{a}))$$
.

Следовательно, по определению периода,  $\frac{T}{a}$  будет основным периодом функции f(ax+T). Отсюда следует, что основным периодом функций  $\sin 5x, \cos 5x$ ,  $e^{\sin 5x}$  будет число  $\frac{2\pi}{5}$ , а основной период

функций 
$$tg\frac{x}{3}$$
,  $ctg\frac{x}{3}$ ,  $e^{tg\frac{x}{3}}$  буде равен  $\pi:\frac{1}{3}=3\pi$ .

Периодичность функции при построении графика учитывают следующим образом: строят график функции на промежутке  $0 \le x \le T$ , или на любом другом промежутке длины T, а затем продолжают этот график по периоду на всю область определения.

5. Функция f(x) называется монотонно возрастающей (монотонно убывающей) на интервале (a,b), если для любых  $x_1,x_2 \in (a,b)$ , таких что  $x_1, < x_2$ , выполняется неравенство  $f(x_1) < f(x_2)$  ( $f(x_1) > f(x_2)$ ).

Для того чтобы функция f(x) монотонно возрастала (монотонно убывала) на интервале (a,b) достаточно чтобы её производная f'(x) > 0 (f'(x) < 0) для всех значений  $x \in (a,b)$ , за исключением конечного числа точек, в которых f'(x) = 0. Например, функция  $f(x) = x^3$  имеет производную  $f'(x) = 3x^2 > 0$  для всех  $x \neq 0$ , а f'(0) = 0. Следовательно, эта функ-

ция монотонно возрастает на всей числовой прямой.

**Определение.** Точка  $x_0$  называется точкой локального максимума (локального минимума) функции f(x), если существует число  $\Delta > 0$  такое, что для любых значений  $x \in (x_0 - \Delta, x_0 + \Delta)$  выполняется неравенство  $f(x) \le f(x_0)$  ( $f(x) \ge f(x_0)$ ). Точки локального максимума и локального минимума функции f(x) называют точками экстремума этой функции.

**Необходимый признак экстремума.** Если точка  $x_0$  является точкой экстремума функции f(x) и существует производная  $f'(x_0)$ , тогда  $f'(x_0) = 0$ .

Из необходимого признака экстремума следует, что у дифференцируемой функции точками экстремума могут быть только такие точки, в которых производная этой функции равна нулю. Такие точки называют *стационарными точками функции*.

Точками экстремума функции могут быть и такие точки, в которых f(x) непрерывна, но не дифференцируема. Все точки этих двух типов, которые могут быть точками экстремума, называют *критическими точками этой функции*.

Например, функция  $f(x) = \sqrt[3]{x^2 - 1}$  непрерывна для любых

$$x \in (-\infty, +\infty)$$
. Производная этой функции  $f'(x) = \frac{2x}{3 \cdot \sqrt[3]{(x^2 - 1)^2}}$ .

Решив уравнение f'(x) = 0, найдём единственную стационарную точку x = 0. Но так как производная рассматриваемой функции не существует в точках  $x = \pm 1$  (в этих точках знаменатель дроби равен 0), то у функции, кроме стационарной точки x = 0, имеются две критических точки второго типа  $x = \pm 1$ .

Таким образом, для отыскания точек локального минимума и локального максимума функции сначала необходимо найти все критические точки этой функции. Так как не все критические точки в действительности являются точками экстремума функции, необходимо каждую из них проверить на наличие экстремума с помощью достаточных признаков экстремума. Рассмотрим два достаточных признака экстремума.

**Первый достаточный признак экстремума.** Пусть точка  $x_0$  является критической точкой f(x) и существует производная f'(x) на множестве  $(x_0 - \Delta \,,\, x_0) \cup (x_0,\, x_0 + \Delta)$ , где число  $\Delta > 0$ .

- 1. Если f'(x)>0 на промежутке  $(x_0-\Delta, x_0)$  и f'(x)<0 на промежутке  $(x_0, x_0+\Delta)$  (производная меняет знак с плюса на минус при переходе через точку  $x_0$ ), тогда точка  $x_0$  является точкой локального максимума f(x).
- 2. Если f'(x) < 0 на промежутке  $(x_0 -\Delta, x_0)$  и f'(x) > 0 на промежутке  $(x_0, x_0 + \Delta)$  (производная меняет знак с минуса на плюс при переходе через точку  $x_0$ ), тогда точка  $x_0$  является точкой локального минимума f(x).
- 3. Если f'(x) > 0 ( f'(x) < 0) на множестве ( $x_0 \Delta$ ,  $x_0$ )  $\cup$  ( $x_0$ ,  $x_0 + \Delta$ ) (производная не меняет знак при переходе через точку  $x_0$ ), тогда точка  $x_0$  не является точкой экстремума.

**Второй достаточный признак экстремума.** Пусть точка  $x_0$  является стационарной точкой f(x) (то есть  $f'(x_0) = 0$ ). Тогда: 1) если  $f''(x_0) > 0$ , то точка  $x_0$  является точкой локального минимума; 2) если  $f''(x_0) < 0$ , то точка  $x_0$  является точкой локального максимума f(x).

**Пример.** Выше было установлено, что функция  $f(x) = \sqrt[3]{x^2 - 1}$  имеет три критических точки  $x_1 = -1$ ,  $x_2 = 0$ ,  $x_3 = 1$ . Для проверки этих точек на экстремум применим первый достаточный признак экстремума (второй признак не применим к точкам  $\pm 1$ , так как в этих точках не существует производная  $f'(x) = \frac{2x}{3 \cdot \sqrt[3]{(x^2 - 1)^2}}$ ). Из выражения для производной видно, что знаменатель дроби  $\sqrt[3]{(x^2 - 1)^2} > 0$  для всех значений x, кроме  $x = \pm 1$ .

Следовательно, производная меняет знак с минуса на плюс в точке x = 0 ( f'(x) < 0 при x < 0 и f'(x) > 0 при x > 0), и точка x = 0 является  $(-\infty,-1)\cup(-1,0)$ локального минимума. Ha промежутках точкой производная отрицательна (функция монотонно убывает),  $(0,1) \cup (1,+\infty)$ производная положительна промежутках (функция монотонно возрастает).

Следовательно, производная не меняет знак при переходе через точки  $x = \pm 1$ , а значит, эти точки не являются точками экстремума.

Так как точка x=0 является стационарной, то для проверки этой точки на экстремум можно применить и второй достаточный признак экстремума. Действительно,  $f''(x)=\frac{2}{3\sqrt[3]{(x^2-1)^2}}-\frac{8x^2}{9\sqrt[3]{(x_2-1)^5}}$ , а  $f''(0)=\frac{2}{3}>0$ .

Следовательно, точка x = 0 является точкой локального минимума рассматриваемой функции.

6. *Определение*. Кривая y = f(x) называется выпуклой вверх (выпуклой вниз) на интервале (a,b), если она расположена под касательной (над касательной), проведенной к этой кривой в любой точке  $x_0 \in (a,b)$ .

Так как уравнение касательной к кривой y = f(x)в точке  $x_0$  имеет вид  $y = f'(x_0)(x - x_0)$ , то из определения следует, что кривая выпукла вверх на интервале (a,b), если для любых  $x \in (a,b)$ ,  $x \neq x_0$  выполняется неравенство  $f(x) < f'(x_0)(x - x_0)$ , и выпукла вниз на этом интервале, если выполняется противоположное неравенство  $f(x) > f'(x_0)(x - x_0)$ .

Справедливо следующее достаточное условие выпуклости вверх (вниз) на интервале: а) если f''(x) > 0 для любых  $x \in (a,b)$ , тогда кривая y = f(x) выпукла вниз на (a,b); б) если f''(x) < 0 для любых  $x \in (a,b)$ , тогда кривая y = f(x) выпукла вверх на интервале (a,b).

**Определение.** Точка  $M_{_0}(x_{_0},f(x_{_0}))$  называется точкой перегиба кривой y=f(x), если кривая меняет направление выпуклости в этой точке. То есть существует число  $\Delta>0$  такое, что на интервале  $(x_{_0}-\Delta,\,x_{_0})$  кривая выпукла вверх (вниз), а на интервале  $(x_{_0},\,x_{_0}+\Delta)$  выпукла вниз (вверх).

**Необходимый признак точки перегиба.** Если точка  $M_{_0}(x_{_0},f(x_{_0}))$  кривой y=f(x) является точкой перегиба и существует  $f''(x_{_0})$ , тогда  $f''(x_{_0})=0$ .

Из необходимого признака следует, что точками перегиба кривой могут быть только точки, в которых  $f''(x_0) = 0$  либо вторая производная не существует, а функция непрерывна.

Достаточный признак точки перегиба. 1). Если f''(x) < 0 ( f''(x) > 0

> 0) для всех  $x \in (x_0 - \Delta, x_0)$  и f''(x) > 0 (f''(x) < 0) для всех  $x \in (x_0, x_0 + \Delta)$ , тогда точка  $M_0$  является точкой перегиба кривой. 2). Если f''(x) < 0 (f''(x) > 0) для всех  $x \in (x_0 - \Delta, x_0) \cup (x_0, x_0 + \Delta)$ , тогда точка  $M_0$  не является точкой перегиба кривой y = f(x).

**Пример.** Найдём точки перегиба кривой  $y = xe^{-2x^2}$ . Находим,  $y' = e^{-2x^2} + xe^{-2x^2}$  (-4x) =  $(1-4x^2)e^{-2x^2}$ , a  $y'' = -8xe^{-2x^2} + (1-4x^2) \times e^{-2x^2}$  (-4x) =  $(16x^3 - 12x)e^{-2x^2} = 4x(4x^2 - 3)e^{-2x^2}$ .

Так как вторая производная существует для любых x, то точками перегиба могут быть только точки, в которых  $y''=4x(4x^2-3)e^{-2x^2}=0$ . Последнее уравнение имеет три корня  $x_1=\frac{\sqrt{3}}{2},\ x_2=0,\ x_3=\frac{\sqrt{3}}{2}$ . Так как y''<0 при  $x\in (-\infty,-\frac{\sqrt{3}}{2}),\ y''>>0$  при  $x\in (-\frac{\sqrt{3}}{2},0),\ y''<0$  при  $x\in (0,-\frac{\sqrt{3}}{2}),\ y''>>0$  при  $x\in (\frac{\sqrt{3}}{2},+\infty)$ , то рассматриваемая кривая выпукла вверх на множестве  $(-\infty,-\frac{\sqrt{3}}{2})\cup (0,\frac{\sqrt{3}}{2})$  и выпукла вниз на множестве  $(-\frac{\sqrt{3}}{2},-\frac{\sqrt{3}}{2})\cup (0,-\frac{\sqrt{3}}{2})$  и выпукла вниз на множестве  $(-\frac{\sqrt{3}}{2},-\frac{\sqrt{3}}{2})\cup (0,-\frac{\sqrt{3}}{2})\cup (0,-\frac{\sqrt{3}}{2})$  являются точками перегиба кривой.

7. **Определение.** Прямая линия x = a называется вертикальной асимптотой кривой y = f(x) (графика функции f(x)), если хотя бы один из односторонних пределов f(a-), f(a+) равен  $\infty$ .

Например, прямая x=0 является вертикальной асимптотой кривой  $y=\ln x$ , так как правосторонний предел  $f(a+)=\lim_{x\to 0+}\ln x=-\infty$ .

Функция  $f(x) = \frac{x}{x^2 - 1}$  имеет две вертикальные асимптоты  $x = \pm 1$ , так как пределы  $\lim_{x \to \pm 1} \frac{x}{x^2 - 1} = \infty$ . Для более точного представления о поведении кривой при её приближении к асимптотам вычислим односторонние пределы. Имеем, предел слева  $f(-1-) = \lim_{x \to -1} \frac{x}{x^2 - 1} = -\infty$ , предел справа f(-1+)

= 
$$\lim_{x \to -1, x > -1} \frac{x}{x^2 - 1}$$
 = +∞; для вертикальной асимптоты  $x = 1$  левосторонний

предел 
$$f(1-)$$
 =  $\lim_{x \to 1, x < 1} \frac{x}{x^2 - 1} = -\infty$ , а правосторонний

предел 
$$f(1+) = \lim_{x \to 1, x > 1} \frac{x}{x^2 - 1} = +\infty.$$

**Определение.** Прямая линия L, заданная уравнением y = kx + b, называется наклонной асимптотой кривой y = f(x) при  $x \to +\infty$  (при  $x \to -\infty$ ), если расстояние от точки M(x, f(x)) этой кривой до прямой L стремится к нулю  $(d(M, L) \to 0)$  при  $x \to +\infty$  (при  $x \to -\infty$ ).

В случае k=0, то есть асимптота имеет уравнение y=b, её принято называть горизонтальной асимптотой. Отыскание наклонных асимптот основано на следующей теореме.

**Теорема.** Прямая линия L, заданная уравнением y = kx + b, является наклонной асимптотой кривой y = f(x) при  $x \to +\infty$  (при  $x \to -\infty$ )  $\Leftrightarrow$  а)

существует 
$$\lim_{x \to +\infty} \frac{f(x)}{x} = k$$
 (существует  $\lim_{x \to -\infty} \frac{f(x)}{x} = k$ ), б) существует

$$\lim_{x \to +\infty} (f(x) - k \cdot x) = b \text{ (существует } \lim_{x \to -\infty} (f(x) - k \cdot x) = b).$$

**Пример.** Найдём наклонные асимптоты кривой  $y = \frac{x^3}{x^2 - 1}$ . Сначала ищется угловой коэффициент прямой  $k = \lim_{x \to \pm \infty} \frac{f(x)}{x} = \lim_{x \to \pm \infty} \frac{x^3}{x(x^2 - 1)} =$ 

$$=\lim_{x \to \pm \infty} \frac{x^3}{x^3 - x} = \lim_{x \to \pm \infty} \frac{1}{1 - \frac{1}{x^2}} = 1$$
. После того, как найден коэффициент  $k = 1$ 

=1, находим коэффициент 
$$b = \lim_{x \to \pm \infty} (f(x) - k \cdot x) = \lim_{x \to \pm \infty} \left( \frac{x^3}{x^2 - 1} - x \right) =$$

$$=\lim_{x \to \pm \infty} \frac{x^3 - x^3 + x}{x^2 - 1} = \lim_{x \to \pm \infty} \frac{x}{x^2 - 1} = 0$$
. Вычисление коэффициентов  $k, b$ 

асимптоты проведено при  $x \to \pm \infty$ , так как вычисляемые пределы одинаковы как при  $x \to +\infty$ , так и при  $x \to -\infty$ . Таким образом,

рассматриваемая кривая имеет при  $x \to +\infty$  и  $x \to -\infty$  одну и туже наклонную асимптоту y = x.

Задание 2. При вычислении пределов функций возникают семь типов неопределённостей  $\left[\frac{0}{0}\right], \left[\frac{\infty}{\infty}\right], \left[0\cdot\infty\right], \left[1^\infty\right], \left[0^0\right], \left[\infty^0\right], \left[\infty-\infty\right].$  Неопределённости первых двух типов возникают при вычислении пределов вида  $\lim_{x\to a} \frac{f(x)}{g(x)},$  когда числитель и знаменатель дроби одновременно стремятся к 0 или  $\infty$ , то есть  $\lim_{x\to a} f(x) = \lim_{x\to a} g(x) = 0$  либо  $\lim_{x\to a} f(x) = \lim_{x\to a} g(x) = \infty$  (возможно  $\lim_{x\to a} f(x) = \infty$ ). Такого рода

неопределённости непосредственно раскрывает следующая теорема.

Теорема (Лопиталя). Пусть выполнены следующие условия:

- 1) функции f(x), g(x) дифференцируемы на интервале (a,b);
- 2)  $g'(x) \neq 0$  Ha(a,b);
- 3)  $\lim_{x \to a} f(x) = \lim_{x \to a} g(x) = 0$  либо  $\lim_{x \to a} f(x) = \lim_{x \to a} g(x) = \infty$ ;
- 4) существует  $\lim_{x \to a} \frac{f'(x)}{g'(x)} = A$ .

Тогда существует  $\lim_{x \to a} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \to a} \frac{f'(x)}{g'(x)} = A$ .

Теорема сформулирована для случая левостороннего предела  $x \to a$ , x > a. Утверждение этой теоремы остаётся верным и в случае правостороннего предела  $x \to b$ , x < b. Возможно также, что  $a = -\infty$ ,  $b = +\infty$ ,  $A = \pm \infty$ .

**Пример.** Вычислим 
$$\lim_{x\to 0} \frac{\ln(1-x)}{e^x-1}$$
. Видно, что  $\lim_{x\to 0} \ln(1-x) = \lim_{x\to 0} (e^x-1) = 0$ .

Следовательно, 
$$\lim_{x \to 0} \frac{\ln(1-x)}{e^x - 1} = \lim_{x \to 0} \frac{(\ln(1-x))^x}{(e^x - 1)^x} = \lim_{x \to 0} \frac{\left(-\frac{1}{1-x}\right)}{e^x} = -1.$$

**Пример.** Вычислим  $\lim_{x \to +\infty} \frac{\ln^2 x}{x^3}$ . Применив правило Лопиталя

(числитель и знаменатель дроби стремятся к  $+\infty$  при  $x \to +\infty$ ), получим

$$\lim_{x \to +\infty} \frac{\ln^2 x}{x^3} = \lim_{x \to +\infty} \frac{(\ln^2 x)^{\frac{1}{2}}}{(x^3)^{\frac{1}{2}}} = \lim_{x \to +\infty} \frac{(\frac{2}{x}) \ln x}{3x^2} = \lim_{x \to +\infty} \frac{2 \ln x}{3x^3} = \lim_{x \to +\infty} \frac{2}{9x^3} = 0.$$

Раскрытие неопределённости  $[o \cdot \infty]$ . Такого рода неопределённость возникает при вычислении предела вида  $\lim_{x \to a} f(x) \cdot g(x)$ , когда  $\lim_{x \to a} f(x) = 0$ ,  $\lim_{x \to a} g(x) = \infty$ . В этом случае исходный предел преобразуют

к одному из двух видов  $\lim_{x\to a}\frac{f(x)}{\left(\frac{1}{g(x)}\right)}$  либо  $\lim_{x\to a}\frac{g(x)}{\left(\frac{1}{f(x)}\right)}$ . В первом случае

 $f(x) \to 0$  и  $\frac{1}{g(x)} \to 0$  при х  $\to$  а (неопределённость типа  $\left[\frac{0}{0}\right]$ ), а во втором

случае  $g(x) \to \infty$  и  $\frac{1}{f(x)} \to \infty$  при  $x \to a$  (неопределённость типа  $\left[\frac{\infty}{\infty}\right]$ ).

Затем, применяя правило Лопиталя, получают  $\lim_{x \to a} f(x)g(x) = \lim_{x \to a} \frac{f(x)}{\left(\frac{1}{g(x)}\right)}$ 

$$==\lim_{x\to a}\frac{f^{'}(x)}{\left(\frac{1}{g(x)}\right)^{'}}\text{ либо }\lim_{x\to a}f(x)g(x)=\lim_{x\to a}\frac{g(x)}{\left(\frac{1}{f(x)}\right)}=\lim_{x\to a}\frac{g^{'}(x)}{\left(\frac{1}{f(x)}\right)^{'}}.$$

**Пример.** Вычислим  $\lim_{x\to 1} (1-x)tg\frac{\pi x}{2}$ . Так как  $\lim_{x\to 1} (1-x)=0$ , а  $\lim_{x\to 1} tg\frac{\pi x}{2}=\infty$ , то имеем неопределённость типа  $[o\cdot\infty]$ . Здесь удобнее отправить в знаменатель  $tg\frac{\pi x}{2}$ , так как  $\left(tg\frac{\pi x}{2}\right)^{-1}=ctg\frac{\pi x}{2}$ . Таким образом,

$$\lim_{x \to 1} (1-x)tg \frac{\pi x}{2} = \lim_{x \to 1} \frac{1-x}{ctg \frac{\pi x}{2}} = \lim_{x \to 1} \frac{(1-x)^{\frac{1}{2}}}{(ctg \frac{\pi x}{2})^{\frac{1}{2}}} = \lim_{x \to 1} \frac{-1}{\sin^2(\frac{\pi x}{2})} \cdot \left(\frac{\pi}{2}\right) = \frac{2}{\pi}.$$

Pаскрытие неопределённостей  $\begin{bmatrix} 1^{\infty} \end{bmatrix}$ ,  $\begin{bmatrix} 0^0 \end{bmatrix}$ ,  $\begin{bmatrix} \infty^0 \end{bmatrix}$ . неопределённости возникают при вычислении пределов  $\lim_{x\to a} f(x)^{g(x)}$ . Если  $f(x)\to 1$ ,  $g(x)\to \infty$  при  $x\to a$ , то возникает неопределённость  $\begin{bmatrix} 1^{\infty} \end{bmatrix}$ . Если  $\lim_{x \to a} f(x) = \lim_{x \to a} g(x) = 0$  то возникает неопределённость  $0^0$ . Если же основание степени  $f(x) \to \infty$ , а показатель степени  $g(x) \rightarrow 0$  при  $x \rightarrow a$ , то возникает неопределённость типа  $\lceil \infty^0 \rceil$ . Для раскрытия таких неопределённостей представим данный предел в виде  $\lim_{x\to a} f(x)^{g(x)} = = \lim_{x\to a} e^{g(x)\cdot \ln f(x)}$  (так как по основному логарифмическому тождеству  $f(x) = e^{\ln f(x)}$ ). Во всех трёх случаях в показателе степени возникает неопределённость типа [о·∞], так как один из сомножителей стремится к 0, а другой сомножитель стремится к  $\infty$  при  $x \rightarrow a$ . Вычислив, как было показано в предыдущем  $\lim g(x) \cdot \ln f(x)$ , затем вычисляют  $\lim e^{g(x) \cdot \ln f(x)}$ .  $x \rightarrow a$ 

Пример. Вычислить  $\lim_{x\to 0} (\sin x)^{tgx}$ . Так как  $\lim_{x\to 0} \sin x = \lim_{x\to 0} tgx = 0$ , то имеем неопределённость  $\begin{bmatrix} 0^0 \end{bmatrix}$  и  $\lim_{x\to 0} (\sin x)^{tgx} = \lim_{x\to 0} e^{tgx \cdot \ln(\sin x)}$ . Вычислим сначала предел показателя степени  $\lim_{x\to 0} tgx \cdot \ln(\sin x) = \lim_{x\to 0} \frac{\ln(\sin x)}{ctgx} = (\text{так как имеем неопределённость } \left[\frac{\infty}{\infty}\right]$ )  $= \lim_{x\to 0} \frac{(\ln(\sin x))^t}{(ctgx)^t} = \lim_{x\to 0} \frac{ctgx}{\left(\frac{-1}{\sin^2 x}\right)} = -\lim_{x\to 0} ctgx \cdot \sin^2 x = -\lim_{x\to 0} cosx \cdot \sin x = 0$ .

Следовательно, 
$$\lim_{x\to 0} e^{tgx\cdot\ln(\sin x)} = e^0 = 1.$$

Раскрытие неопределённости типа  $[\infty - \infty]$ . Такого неопределённость раскрывается сведением к неопределённостям первых трёх типов тождественными преобразованиями.

**Пример.** Вычислить 
$$\lim_{x\to 1} \left(\frac{1}{\ln x} - \frac{1}{x-1}\right)$$
. Приведя дробь под знаком

к общему знаменателю, получим  $\lim_{x\to 1} \left( \frac{1}{\ln x} - \frac{1}{x-1} \right) =$ предела

$$=\lim_{x\to 1} \left(\frac{x-1-\ln x}{(x-1)\ln x}\right) = ($$
неопределённость вида  $\left[\frac{0}{0}\right]$  $) = \lim_{x\to 1} \frac{(x-1-\ln x)^{-1}}{((x-1)\ln x)^{-1}} = 0$ 

$$=\lim_{x\to 1}\frac{1-\frac{1}{x}}{\lim_{x\to 1}\frac{x-1}{x}}=\lim_{x\to 1}\frac{1-\frac{1}{x}}{\lim_{x\to 1}\frac{1}{x}}=(\text{так как числитель и знаменатель}$$
 стремятся к 0, то ещё раз применяем правило Лопиталя) =

$$=\lim_{x\to 1} \frac{(1-\frac{1}{x})^{\frac{1}{x}}}{(\ln x + 1 - \frac{1}{x})^{\frac{1}{x}}} = \lim_{x\to 1} \frac{\frac{1}{x^2}}{\frac{1}{x} + \frac{1}{x^2}} = \frac{1}{2}.$$

Задание 3. Рассмотрим функцию трёх независимых переменных f(x, y, z). Обозначим  $\Delta x$ ,  $\Delta y$ ,  $\Delta z$  приращения аргументов x, y, z. Разности  $\Delta_x f = f(x + \Delta x, y, z)$  -f(x, y, z),  $\Delta_y f = f(x, y + \Delta y, z)$  – f(x, y, z),  $\Delta_z f = f(x, y, z + \Delta z) - f(x, y, z)$  называют приращениями функции f(x, y, z), соответствующими приращениям аргументов  $\Delta x$ ,  $\Delta y$ ,  $\Delta z$ .

Определение. Частной производной первого порядка функции f(x, y, z) по переменной x в точке (x, y, z) называют предел отношения частного приращения  $\Delta_x f$  функции по переменной x к приращению аргумента  $\Delta x$  при  $\Delta x \rightarrow 0$ .

Эту частную производную обозначают  $f_x'$  или  $\frac{\partial f}{\partial x}(x,y,z)$ . Следовательно,  $\frac{\partial f}{\partial x}(x,y,z) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta x f}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x+\Delta x,y,z) - f(x,y,z)}{\Delta x}$ .

Аналогично определяются частные производные первого порядка по

переменным y, z а именно,  $\frac{\partial f}{\partial y}(x,y,z) = \lim_{\Delta y \to 0} \frac{\Delta y f}{\Delta y}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z}(x,y,z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta z f}{\Delta z}$ . Из определения частной производной  $\frac{\partial f}{\partial x}(x,y,z)$  видно, что при её вычислении изменяется только переменная x, а переменные y, z остаются постоянными. Отсюда вытекает правило вычисления частной производной по переменной x: при вычислении  $\frac{\partial f}{\partial x}(x,y,z)$  необходимо рассматривать функцию f(x,y,z) как функцию одной переменной x, считая переменные y, z постоянными. Аналогично, при вычислении  $\frac{\partial f}{\partial y}(x,y,z)$  функцию f(x,y,z) рассматривают как функцию одной переменной леременной x, x считают постоянными. При этом используются правила дифференцирования функции одной переменной.

**Пример.** Вычислим частные производные первого порядка функции  $f(x,y,z) = x^{yz}$ . При вычислении  $\frac{\partial f}{\partial x}$  данная функция является степенной (x переменная, а y, z являются постоянными), а при вычислении  $\frac{\partial f}{\partial y}$  и  $\frac{\partial f}{\partial z}$  функция является показательной (основание степени x является постоянной). Следовательно,  $\frac{\partial f}{\partial x} = \left(x^{yz}\right)_x' = yz \cdot x^{yz-1}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y} = \left(x^{yz}\right)_y' = x^{yz} \ln x \cdot (yz)_y' = x^{yz} z \ln x$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z} = \left(x^{yz}\right)_z' = x^{yz} \ln x (yz)_z' = x^{yz} y \ln x$ .

**Частные производные более высокого порядка.** Из последнего примера видно, что частные производные первого порядка являются функциями x,y,z и следовательно, эти функции можно также дифференцировать по переменным x,y,z. Эти производные называют частными производными второго порядка и обозначают  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right)$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right)$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} = \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right)$ . Аналогично, частную производную первого порядка  $\frac{\partial f}{\partial y}(x,y,z)$  можно дифференцировать по переменным

x, y, z, а именно,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right)$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right)$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} = \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right)$ . Дифференцируя  $\frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z)$  по переменным x, y, z, получаем частные производные второго порядка  $\frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)$ . Следовательно, функция трёх переменных f(x, y, z) имеет девять частных производных второго порядка, но некоторые из этих производных совпадают. Справедлива следующая теорема о смешанных производных.

**Теорема.** Если функция многих переменных  $f(x_1, x_2, ..., x_n)$  имеет непрерывные частные производные второго порядка  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$  (их называют смешанными производными второго порядка), тогда эти производные равны, то есть  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$ . Из теоремы следует, что у функции трёх переменных f(x, y, z) равны следующие пары смешанных производных  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} = \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x}$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} = \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y}$ .

Пример. Вычислим частные производные второго порядка функции  $f(x, y, z) = x^{yz}$ . Частные производные первого порядка вычислены в предыдущем примере  $\frac{\partial f}{\partial x} = yz x^{yz-1}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y} = x^{yz}z\ln x$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z} = x^{yz}y\ln x$ . Имеем,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = (yz \cdot x^{yz-1})_x = yz(yx-1)x^{yz-2}$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x\partial y} = (yz \cdot x^{yz-1})_y = z(yx^{yz-1})_y = z(x^{yz-1})_z = y(x^{yz-1})_z = x^{yz-1}(1+yz\ln x)$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x\partial z} = (yz \cdot x^{yz-1})_z = y(x^{yz-1})_z = y(x^{yz-1}+zx^{yz-1}y\ln x) = x^{yz-1}(1+yz\ln x)$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x\partial z} = (x^{yz}z\ln x)_y = z \cdot \ln x \cdot (x^{yz})_y = z \ln x x^{yz-1}z\ln x = x^{yz-1}z\ln x$ 

$$\ln x x^{yz} (1 + zy \cdot \ln x), \quad \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = (x^{yz} y \ln x)_z = y \ln x (x^{yz})_z = y \cdot \ln x \cdot x^{yz} \cdot \ln x \cdot y = y^2 \cdot \ln^2 x \cdot x^{yz}.$$

**Задание 4.** Градиентом функции f(x,y,z) в точке M(x,y,z) называют вектор из частных производных  $\frac{\partial f}{\partial x}(M)\bar{i} + \frac{\partial f}{\partial y}(M)\bar{j} + \frac{\partial f}{\partial z}(M)\bar{k}$  и обозначают gradf(M). Вычислим, например, градиент функции  $f(x,y,z) = \sqrt{x^2 + y^3 + z^4}$  в точке M(-1,1,-1). Вычислим сначала частные производные  $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{2x}{2 \cdot \sqrt{x^2 + y^3 + z^4}} = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^3 + z^4}}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{2x}{\sqrt{x^2 + y^3 + z^4}}$ 

$$\frac{3y^2}{2\cdot\sqrt{x^2+y^3+z^4}}\,,\,\frac{\partial f}{\partial z}=$$

 $=\frac{4z^3}{2\cdot\sqrt{x^2+y^3+z^4}}$  . Далее, вычислив значения этих производных в точке M,

получим 
$$\frac{\partial f}{\partial x}(M) = -\frac{1}{\sqrt{3}} = -\frac{\sqrt{3}}{3}$$
,  $\frac{\partial f}{\partial y}(M) = \frac{3}{2 \cdot \sqrt{3}} = \frac{\sqrt{3}}{2}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z}(M) = -\frac{4}{2 \cdot \sqrt{3}} = -\frac{2 \cdot \sqrt{3}}{3}$ .

Следовательно,  $gradf(M) = -\frac{\sqrt{3}}{3}\bar{i} + \frac{\sqrt{3}}{2}\bar{j} - \frac{2\sqrt{3}}{3}\bar{k}$ .

Производная функции f(x,y,z) в точке M(x,y,z) по направлению вектора  $\bar{a} = a_x \bar{i} + a_y \bar{j} + a_z \bar{k}$  обозначается  $\frac{\partial f}{\partial \bar{a}}(M)$  и определяется следующим равенством:

$$\frac{\partial f}{\partial \overline{a}}(M) = gradf(M) \cdot \overline{e}_{\overline{a}} = \frac{\partial f}{\partial x}(M) \frac{a_x}{|\overline{a}|} + \frac{\partial f}{\partial y}(M) \frac{a_y}{|\overline{a}|} + \frac{\partial f}{\partial z}(M) \frac{a_z}{|\overline{a}|},$$

в правой части которого стоит скалярное произведение градиента и единичного орта вектора  $\overline{a}$ . Понятие производной по направлению вектора является естественным обобщением понятия частных производных.

Действительно,  $\frac{\partial f}{\partial \bar{i}}(M) = gradf(M) \cdot \bar{i} = \frac{\partial f}{\partial x}(M)$ . То есть частная производная по переменной x равна производной по направлению единичного орта  $\bar{i}$  оси OX.

Вычислим производную по направлению вектора  $\overline{a}=(-2,\ 1,\ 2)$  функции  $f(x,y,z)=\sqrt{x^2+y^3+z^4}$  в точке M(-1,1,-1). Длина этого

вектора  $|\overline{a}| = \sqrt{(-2)^2 + 1^2 + 2^2} = \sqrt{9} = 3$ , единичный орт вектора  $\overline{e}_{\overline{a}} = \left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, \frac{2}{3}\right)$ .

Следовательно, 
$$\frac{\partial f}{\partial \overline{a}}(M) = -\frac{\sqrt{3}}{3} \cdot \left(-\frac{2}{3}\right) + \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \frac{1}{3} - \frac{2\sqrt{3}}{3} \cdot \frac{2}{3} = \frac{4\sqrt{3} + 3\sqrt{3} - 8\sqrt{3}}{18} = -\frac{\sqrt{3}}{18}$$
.

## Экстремум функции двух переменных

**Определение.** Точка  $M_{_0}(x_{_0},y_{_0})$  называется точкой локального максимума (локального минимума) функции f(x,y), если существует число

 $\Delta>0$  такое, что для любых точек плоскости M(x,y), удовлетворяющих неравенству  $|M-M_0|=\sqrt{(x-x_0)^2+(y-y_0)^2}<\Delta$ , выполняется неравенство  $f(x,y)\leq f(x_0,y_0)$  ( $f(x,y)\geq f(x_0,y_0)$  для точки локального минимума).

**Необходимый признак экстремума.** Если точка  $M_{_0}(x_{_0},y_{_0})$  является точкой локального экстремума (точкой локального максимума или минимума) функции f(x,y) и в этой точке существуют частные производные первого порядка  $\frac{\partial f}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}$ , тогда  $\frac{\partial f}{\partial x}(M_{_0}) = \frac{\partial f}{\partial y}(M_{_0}) = 0$ .

Точки плоскости, в которых частные производные первого порядка равны нулю, называют стационарными точками функции f(x,y). Из необходимого признака экстремума следует, что для отыскания точек локального экстремума функции необходимо сначала найти стационарные точки этой функции.

Например, стационарные точки функции  $u = \frac{1}{y} - \frac{1}{x} + xy$  являются

решением системы двух уравнений с двумя неизвестными

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{1}{x^2} + y = 0, \\ \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{1}{y^2} + x = 0. \end{cases}$$

Из первого уравнения системы получаем  $y = -\frac{1}{x^2}$ . Подставив это выражение во второе уравнение вместо у, получим равенство

 $-x^4+x=x(1-x^3)=0$ , из которого находим два корня  $x_1=0$ ,  $x_2=1$ . Первый корень не входит в область определения функции, а по второму корню  $x_2=1$  находим  $y_2=-1$  и стационарную точку  $M_0(1,-1)$ .

Достаточный признак экстремума. Пусть точка  $M_0(x_0,y_0)$  является стационарной точкой функция  $f(x,y)(\frac{\partial f}{\partial x}(M_0)=\frac{\partial f}{\partial y}(M_0)=0)$ , и функция имеет в этой точке непрерывные частные производные до второго порядка включительно. Обозначим  $A=\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(M_0)$ ,  $B=\frac{\partial^2 f}{\partial x\partial y}(M_0)$ ,  $C=\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(M_0)$ ,  $\Delta=AC-B^2$ . Тогда: 1) если A>0 и  $\Delta>0$ , то  $M_0(x_0,y_0)$  является точкой локального минимума; 2) если A<0 и  $\Delta>0$ , то  $M_0(x_0,y_0)$  не является точкой локального максимума; 3) если  $\Delta<0$ , то  $M_0(x_0,y_0)$  не является точкой локального экстремума; 4) если A=0 либо  $\Delta=0$ , тогда требуется дополнительное исследование.

**Пример.** Найдём точки локального экстремума функции  $u=\frac{1}{y}-\frac{1}{x}+xy$ . Ранее была найдена единственная стационарная точка этой функции  $M_0(1,-1)$ . Вычисляем частные производные второго порядка в стационарной точке. Имеем,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}=-\frac{2}{x^3}$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}=1$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}=\frac{2}{y^3}$ . Следовательно,  $A==\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(1,-1)=-2$ , B=1,  $C=\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(1,-1)=-2$ ,  $\Delta=AC-B^2=4-1=3>0$ .

Таким образом,  $A=-2<0, \Delta=3>>0$  и точка  $M_{_0}(1,\!-1)$  является точкой локального максимума рассматриваемой функции.

Пусть поверхность в пространстве задана уравнением F(x,y,z)=0 и точка  $M_{_0}(x_{_0},y_{_0},z_{_0})$  принадлежит этой поверхности, то есть  $F(x_{_0},y_{_0},z_{_0})=0$ . Тогда уравнение касательной плоскости, проведенной к этой поверхности в точке  $M_{_0}$ , имеет вид

$$\frac{\partial F}{\partial x}(M_0)(x-x_0) + \frac{\partial F}{\partial y}(M_0)(y-y_0) + \frac{\partial F}{\partial z}(M_0) \times \times (z-z_0) = 0.$$

В частности, когда уравнение поверхности задано уравнением z = f(x, y), это уравнение можно переписать в виде F(x, y, z) = f(x, y) - z = f(x, y)

=0. Тогда будет  $\frac{\partial F}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial y}$ ,  $\frac{\partial F}{\partial z} = -1$ , а уравнение касательной плоскости примет следующий вид

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_{\scriptscriptstyle 0},y_{\scriptscriptstyle 0})(x-x_{\scriptscriptstyle 0}) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_{\scriptscriptstyle 0},y_{\scriptscriptstyle 0})(y-y_{\scriptscriptstyle 0}) - (z-z_{\scriptscriptstyle 0}) = 0, \, \mathrm{где} \,\, z_{\scriptscriptstyle 0} = f(x_{\scriptscriptstyle 0},y_{\scriptscriptstyle 0}) \,.$$

Составим уравнение касательной плоскости к поверхности, заданной уравнением  $z=\sqrt{x^2+y^3}$  в точке (-1,2). Находим, что  $z_0=\sqrt{(-1)^2+2^3}=3$ . В нашем случае  $f(x,y)=\sqrt{x^2+y^3}$ , следовательно,  $\frac{\partial f}{\partial x}=\frac{x}{\sqrt{x^2+y^3}}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}=\frac{3y^2}{2\cdot\sqrt{x^2+y^3}}$ . Таким образом,  $\frac{\partial f}{\partial x}(-1,2)=-\frac{1}{3}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}(-1,2)=2$  и уравнение искомой касательной плоскости имеет вид  $z-3=-\frac{1}{3}(x+1)+2(y-2)$ . Умножив последнее равенство на 3, и перенося всё в левую часть, получим окончательно x-6y+3z=0.

Задание 6. Определение. Функция F(x) называется первообразной для функции f(x) на промежутке (a,b), если для любых  $x \in (a,b)$  выполняется равенство F'(x) = f(x).

Свойства первообразной. 1). Если F(x)— первообразная для функции f(x), тогда F(x)+C, где C— произвольная постоянная, тоже является первообразной для f(x). 2). Если  $F_1(x)$ ,  $F_2(x)$ — первообразные для функции f(x), тогда  $F_2(x) = F_1(x) + C$ , где C— постоянная, 3). Если F(x)— первообразная для функции f(x), тогда  $\frac{1}{a}F(ax+b)$ — первообразная для функции f(ax+b). Например,  $\sin x$ — первообразная для функции  $\cos x$  (так как  $\sin x$ ) =  $\cos x$ ), следовательно, функция  $\frac{1}{2}\sin(2x+3)$  будет первообразной для функции  $\cos(2x+3)$ .

**Неопределённый интеграл.** Из свойств первообразной следует, что множество всех первообразных для функции f(x) можно представить в виде F(x) + C, где F(x) одна из первообразных, C произвольная постоянная.

**Определение.** Неопределённым интегралом от функции f(x) назы-

вается множество всех первообразных для этой функции; неопределённый интеграл обозначают  $\int f(x)dx$ . Следовательно,  $\int f(x)dx = F(x) + C$ , где F(x) – одна из первообразных. Например,  $\int x^2 dx = \frac{x^3}{3} + C$ .

Свойства неопределённого интеграла. 1). Линейность  $\int C f(x) dx = C \int f(x) dx$  (постоянный множитель можно вынести за знак интеграла);  $\int (f(x) + g(x)) dx = \int f(x) dx + \int g(x) dx$  (интеграл от суммы функций равен сумме интегралов). Например,  $\int (x + 3x^2) dx = \int x dx + 3 \int x^2 dx 2 = \frac{x^2}{2} + x^3 + C$ . 2)  $\int \int f(x) dx = \int f(x) ($  (производная от неопределённого интеграла равна подинтегральной функции). 3)  $\int \int \int f(x) dx = \int f(x)$ 

# Таблица неопределённых интегралов

1. 
$$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C, n \neq -1;$$

2. 
$$\int \frac{dx}{x} = \ln |x| + C$$
;

3. 
$$\int a^x dx = \frac{a^x}{\ln a} + C$$
, в частности  $\int e^x dx = e^x + C$ ;

$$4. \int \sin x dx = -\cos x + C;$$

5. 
$$\int \cos x dx = \sin x + C;$$

$$6. \int \frac{dx}{\cos^2 x} = tgx + C;$$

7. 
$$\int \frac{dx}{\sin^2 x} = -ctgx + C;$$

8. 
$$\int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \arcsin \frac{x}{a} + C$$
, в частности  $\int \frac{dx}{\sqrt{1 - x^2}} = \arcsin x + C$ ;

9. 
$$\int \frac{dx}{a^2+x^2} = \frac{1}{a} arctg \frac{x}{a} + C$$
, в частности  $\int \frac{dx}{1+x^2} = arctgx + C$ ;

10. 
$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 \pm a^2}} = \ln\left(x + \sqrt{x^2 \pm a^2}\right) + C.$$

 $=\frac{1}{\sqrt{x^2+a^2}}$ .

Докажем равенство 10. По определению первообразной нужно доказать, что производная правой части этого равенства равна подинтегральной функции. Действительно, имеем  $\left(\ln\left(x+\sqrt{x^2\pm a^2}\right)\right)=\frac{1}{x+\sqrt{x^2\pm a^2}}\times \left(x+\sqrt{x^2\pm a^2}\right)=\frac{1}{x+\sqrt{x^2\pm a^2}}\left(1+\frac{1}{2\sqrt{x^2\pm a^2}}2x\right)=\frac{1}{x+\sqrt{x^2\pm a^2}}\frac{x+\sqrt{x^2\pm a^2}}{\sqrt{x^2\pm a^2}}=\frac{1}{x+\sqrt{x^2\pm a^2}}$ 

Пример. Вычислим  $\int \frac{x+\sqrt{x}+x^2\sin 3x}{x^2} dx$ . Поделив числитель подинтегральной дроби на знаменатель, а затем, применив свойство линейности неопределённого интеграла, получаем равенства  $\int \frac{x+\sqrt{x}+x^2\sin 3x}{x^2} dx = = \int \left(\frac{1}{x}+x^{-\frac{3}{2}}+\sin 3x\right) dx = \int \frac{dx}{x} + \int x^{-\frac{3}{2}} dx + \int \sin 3x dx = \ln |x| - 2x^{-\frac{1}{2}} - \frac{\cos 3x}{3} + C$ 

**Формула интегрирования по частям.** Если u(x), v(x) — непрерывно дифференцируемые функции, тогда справедливо равенство

$$\int u(x)v'(x)dx = u(x)v(x) - \int u'(x)v(x)dx,$$
(11)

которое называют формулой интегрирования по частям.

Рассмотрим интегралы, которые вычисляются только с помощью этой формулы.

1. Интегралы вида  $\int P_n(x) \sin ax dx$ ,  $\int P_n(x) \cos ax dx$ ,  $\int P_n(x) e^x dx$ , где  $P_n(x)$  – полином степени n, вычисляются n – кратным интегрированием по частям (формула интегрирования по частям применяется столько раз, какова степень полинома). При этом полагают  $u(x) = P_n(x)$ ,  $v'(x) = \sin ax$ ,

либо  $v'(x) = \cos ax$ , либо  $v'(x) = e^x$ . При каждом интегрировании по частям степень полинома уменьшается на единицу.

Пример. Вычислим  $\int (x^2 + 3x - 3)\cos 3x \, dx$ . Воспользовавшись формулой (10), получим  $\int (x^2 + 3x - 3)\cos 3x \, dx = \begin{vmatrix} u = x^2 + 3x - 3, v' = \cos 3x, \\ u' = 2x + 3, v = \frac{\sin 3x}{3} \end{vmatrix}$   $= (x^2 + 3x - 3)\frac{\sin 3x}{3} - \frac{1}{3}\int (2x + 3)\sin 3x \, dx =$  (применим ещё раз формулу (11))  $= \begin{vmatrix} u = 2x - 3, v' = \sin 3x, \\ u' = 3, v = -\frac{\cos 3x}{3} \end{vmatrix} = (x^2 + 3x - 3)\frac{\sin 3x}{3} - \frac{1}{3}\left[ -(2x - 3)\frac{\cos 3x}{3} + \frac{1}{3}\int \cos 3x \, dx \right] = (x^2 + 3x - 3)\frac{\sin 3x}{3} + \frac{1}{9}(2x - 3)\cos 3x - \frac{1}{9}\sin 3x + C$ .

2. Интегралы вида  $\int P_n(x)(\ln x)^m dx$  вычисляются m- кратным интегрированием по частям (формула интегрирования по частям применяется столько раз, какова степень логарифма). При этом полагают  $u(x) = (\ln x)^m$ ,  $v'(x) = P_n(x)$ . При каждом интегрировании по частям степень логарифма уменьшается на единицу.

Пример. Вычислим с помощью формулы интегрирования по частям  $\int (x^2-x+1)\ln^2x \, dx = \begin{vmatrix} u=\ln^2x, \, v'=x^2-x+3, \\ u'=2\frac{1}{x}\ln x, \, v=\frac{x^3}{3}-\frac{x^2}{2}+3x \end{vmatrix} = x \left(\frac{x^3}{3}-\frac{x^2}{2}+3x\right) \ln^2x - 2 \left[x \left(\frac{x^2}{3}-\frac{x}{2}+3\right) \frac{1}{x}\ln x \, dx \right] = x \left(\frac{x^3}{3}-\frac{x^2}{2}+3x\right) \ln^2x - 2 \left[x \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \times \ln x - \int x \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \frac{1}{x} \, dx \right] = x \left(\frac{x^3}{3}-\frac{x^2}{2}+3x\right) \ln^2x - 2 \left[x \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \times \ln x - \int x \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \frac{1}{x} \, dx \right] = x \left(\frac{x^3}{3}-\frac{x^2}{2}+3x\right) \ln^2x - 2x \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \ln x + 2 \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) dx = x \left(\frac{x^3}{3}-\frac{x^2}{2}+3x\right) \ln^2x - 2x \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \ln x + \frac{x^3}{9}-\frac{x^2}{4}+3 + 2 \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \ln x + \frac{x^3}{9}-\frac{x^2}{4}+3 + 3 \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \ln x + \frac{x^3}{9}-\frac{x^2}{4}+3 + 3 \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \ln x + \frac{x^3}{9}-\frac{x^2}{4}+3 \ln x + 2 \left(\frac{x^2}{6}-\frac{x}{4}+3\right) \ln x + 2 \left(\frac{x^2}{$ 

3. Интегралы, в которых под знаком интеграла находятся обратные тригонометрические функции, тоже вычисляются интегрированием по частям. Это интегралы вида  $\int P_n(x) arctgx dx$ ,  $\int P_n(x) arcctgx dx$ ,

 $\int \arcsin x \, dx$ ,  $\int \arccos x \, dx$ . При вычислении этих интегралов за u(x) обозначают обратные тригонометрические функции.

Пример. Вычислим 
$$\int x^3 arctgx dx = \begin{vmatrix} u(x) = arctgx, u'(x) = \frac{1}{1+x^2}, \\ v'(x) = x^3, v(x) = \frac{x^4}{4} \end{vmatrix} = \frac{x^4}{4} \times arctgx - \frac{1}{4} \int \frac{x^4 dx}{x^2 + 1} = \frac{x^4}{4} arctgx - \frac{1}{4} \int \frac{(x^4 - 1) + 1}{x^2 + 1} dx = \frac{x^4}{4} arctgx - \frac{1}{4} \int \frac{(x^2 - 1)(x^2 + 1) + 1}{x^2 + 1} dx = \frac{x^4}{4} arctgx - \frac{1}{4} \int (x^2 - 1) + \frac{1}{x^2 + 1} dx = \frac{x^4}{4} arctgx - \frac{x^3}{12} + \frac{x}{4} - \frac{1}{4} arctgx + C.$$

Замена переменной в неопределённом интеграле. Пусть функция  $\varphi(t)$  непрерывно дифференцируема, а функция f(x) непрерывна, тогда справедливо равенство  $\int f(\varphi(t))\varphi'(t)dt = \int f(x)dx$ , которое называют формулой замены переменной в неопределённом интеграле.

Пример. Для вычисления  $\int \cos^5 x dx$  сделаем замену  $t = \sin x$ ,  $dt = \cos x dx$ , тогда получим  $\int \cos^5 x dx = \int \cos^4 x \cos x dx = \int (1 - \sin^2 x)^2 \times \\ \times \cos x dx = \int (1 - t^2)^2 dt = \int (1 - 2t^2 + t^4) dt = t - \frac{2t^3}{3} + \frac{t^5}{5} + C = \sin x - \frac{2\sin^3 x}{3} + \\ + \frac{\sin^5 x}{5} + C.$ 

Пример. Для вычисления  $\int x^2 \sqrt{a^2 - x^2} dx$  сделаем замену  $x = a \sin t$ ,  $dx = a \cos t dt$ ,  $t = \arcsin \frac{x}{a}$ , тогда получим  $\int x^2 \sqrt{a^2 - x^2} dx = \int a^2 \sin^2 t \sqrt{a^2 - a^2} \sin^2 t \ a \cos t \ dt = a^4 \int \sin^2 t \sqrt{1 - \sin^2 t} \cos t \ dt = a^4 \int \sin^2 t \times \cos^2 t \ dt = \frac{a^4}{4} \int \sin^2 2t \ dt = \frac{a^4}{4} \int \frac{1 - \cos 4t}{2} \ dt = \frac{a^4}{8} \left(t - \frac{\sin 4t}{4}\right) = \frac{a^4}{8} \arcsin \frac{x}{a} - \frac{a^4}{32} \times \sin(4 \arcsin \frac{x}{a}) + C$ .

**Задание 7.** Пусть функция f(x) определена на промежутке [a,b]. Точки  $x_0, x_1, x_2, \ldots, x_{n-1}, x_n \in [a,b]$  такие, что  $a = x_0 < x_1 < x_2 < \cdots < x_{n-1} < x_n = b$  называют разбиением промежутка [a,b]. Число  $\lambda = \max_i \Delta x_i$ ,  $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ ,  $i = 1,2,\ldots,n$ , называют рангом разбиения  $x_0, x_1, x_2, \ldots, x_{n-1}, x_n$ . Выберем произвольным образом n точек  $c_i \in [x_{i-1}, x_i]$ . Сумму  $\sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i$  называют интегральной суммой для функции f(x) на промежутке [a,b], соответствующей данному разбиению.

**Определение.** Определённым интегралом от функции f(x) по промежутку [a,b] называют предел интегральных сумм, когда ранг разбиения стремится к 0. Определённый интеграл от функции f(x) по промежутку [a,b] обозначают  $\int_a^b f(x)dx$ . Следовательно,  $\int_a^b f(x)dx =$  $\lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i$ . Если определённый интеграл существует, то говорят, что функция f(x) интегрируема на промежутке [a,b].

### Свойства определённого интеграла

- 1. Если функция f(x) непрерывна на промежутке [a,b], тогда f(x) интегрируема на этом промежутке.
- 2. Если функция f(x) непрерывна на промежутке [a,b], исключением конечного числа точек разрыва первого рода, тогда f(x) интегрируема на этом промежутке.
- 3. Линейность определённого интеграла. Для любых постоянных  $c_{1}, c_{2}$

справедливо равенство  $\int_{a}^{b} [c_{1}f(x) + c_{2}g(x)]dx = c_{1}\int_{a}^{b} f(x)dx + c_{2}\int_{a}^{b} g(x)dx.$  4. Аддитивность. Если a < c < b, тогда  $\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{a}^{c} f(x)dx + \int_{c}^{b} f(x)dx.$ 

- a a a c  $f(x)dx = -\int_{b}^{a} f(x)dx$ . 6). Если  $f(x) \le g(x)$  на промежутке [a,b],  $\int_{a}^{b} f(x)dx \le \int_{a}^{b} g(x)dx$  (функциональные неравенства можно

интегрировать).

**Формула Ньютона**—**Лейбница.** Если функция f(x) непрерывна на промежутке [a,b], тогда у этой функции на промежутке [a,b] существует первообразная F(x) и выполняется равенство

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = F(x)\Big|_{a}^{b} = F(b) - F(a).$$

### Методы интегрирования

**1.** Формула интегрирования по частям для определённого интеграла. Пусть функции u(x), v(x) — непрерывно дифференцируемые функции на промежутке [a,b], тогда справедливо равенство

$$\int_{a}^{b} u(x)v'(x)dx = u(x)v(x) \Big|_{a}^{b} - \int_{a}^{b} u'(x)v(x)dx.$$
 (12)

Равенство (12) называют формулой интегрирования по частям. Рассмотрим некоторые примеры вычисления определённых интегралов при помощи этой формулы. Основные типы интегралов, которые вычисляются только с помощью интегрирования по частям, уже были рассмотрены в примерах к предыдущему заданию. В этом пункте рассмотрим дополнительно ещё несколько интегралов такого вида.

**Пример.** Вычислим  $I = \int_{0}^{\pi} e^{x} \cos 2x \, dx$ . Применив формулу (11),

получим 
$$I = \begin{vmatrix} u = e^x, & u' = e^x, \\ v' = \cos 2x, & v = \frac{\sin 2x}{2} \end{vmatrix} = e^x \frac{\sin 2x}{2} \begin{vmatrix} \pi - \frac{\pi}{0} \\ 0 \end{vmatrix} = e^x \frac{\sin 2x}{2} dx = -e^x \frac{\sin 2x}{2} = e^x \frac{\sin 2x}{$$

$$\int_{0}^{\pi} e^{x} \frac{\sin 2x}{2} dx = (\text{применим ещё раз формулу (11)}) = \begin{vmatrix} u = e^{x}, & u' = e^{x}, \\ v' = \frac{\sin 2x}{2}, & v = -\frac{\cos 2x}{4} \end{vmatrix} =$$

$$e^{x}\frac{\cos 2x}{2}\Big|_{0}^{\pi}$$

$$-\frac{1}{4}\int_{0}^{\pi} e^{x} \cos 2x \, dx = \left(e^{\pi} \frac{\cos 2\pi}{2} - e^{0} \frac{\cos 0}{2}\right) - \frac{1}{4}I = \frac{1}{2}(e^{\pi} - 1) - \frac{1}{4}I.$$

Следовательно, получили уравнение относительно исходного интеграла  $I=\frac{1}{2}(e^{\pi}-1)-\frac{1}{4}I$  , из которого находим, что  $\frac{5}{4}I=\frac{1}{2}(e^{\pi}-1)$  или  $I==\int\limits_0^{\pi}e^x\cos 2x\,dx=\frac{2}{5}(e^{\pi}-1)$  .

Пример. Вычислим с помощью формулы интегрирования по частям

$$\int_{1}^{e} x \ln^{2} x \, dx = \begin{vmatrix} u = \ln^{2} x, & u' = \frac{2 \ln x}{x}, \\ v' = x, & v = \frac{x^{2}}{2} \end{vmatrix} = \frac{x^{2} \ln^{2} x}{2} \Big|_{1}^{e} - \int_{1}^{e} x \ln x \, dx = \frac{e^{2}}{2} - \int_{1}^{e} x \ln x \, dx = \frac{e^{2}$$

(применим ещё раз формулу интегрирования по частям)  $\begin{vmatrix} u = \ln x, u' = \frac{1}{x}, \\ v' = x, v = \frac{x^2}{2} \end{vmatrix} =$ 

$$=\frac{e^2}{2}-\left[\frac{x^2\ln x}{2}\Big|_{1}^{e}-\int_{1}^{e}\frac{x}{2}dx\right]=\int_{1}^{e}\frac{x}{2}dx=\frac{x^2}{4}\Big|_{1}^{e}=\frac{e^2}{4}-\frac{1}{4}.$$

**2.** Замена переменной в определённом интеграле. Пусть функция f(x) непрерывна на промежутке [a,b],  $\varphi(t)$  непрерывно дифференцируема на промежутке  $[\alpha,\beta]$  и  $\varphi(\alpha) = a, \varphi(\beta) = b$ . Тогда справедливо равенство

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t))\varphi'(t)dt.$$
 (13)

*Пример.* Вычислим интеграл  $\int_0^1 \frac{x}{\sqrt{3x+1}} dx$  с помощью формулы (13). Сделаем в этом интеграле замену переменной  $t = \sqrt{3x+1}$ , тогда  $t^2 = 3x+1$ ,  $x = \frac{t^2-1}{3}$ . Продифференцировав последнее равенство, получим 2tdt = 3dx или  $dx = \frac{2tdt}{3}$ . Пределы интегрирования по новой переменной t находим из формулы замены  $t = \sqrt{3x+1}$ , подставляя сначала нижний предел интегрирования x = 0, а затем верхний предел интегрирования x = 1. После этой замены получаем  $\int_0^1 \frac{x}{\sqrt{3x+1}} dx = \int_1^2 \frac{(t^2-1)2tdt}{9t} dt = \frac{2}{9}\int_1^2 (t^2-1)dt =$ 

$$\frac{2}{9} \left( \frac{t^3}{3} - t \right) \Big|_{1}^{2} = \frac{2}{9} \left( \frac{8}{3} - 2 - \frac{1}{3} + 1 \right) = \frac{2}{9} \left( \frac{7}{3} - 1 \right) = \frac{8}{27}.$$

# Задание 8. Несобственные интегралы

# 1. Несобственный интеграл первого рода.

Пусть функция f(x) определена на промежутке  $[a,+\infty)$  и интегрируема на любом конечном промежутке [a,b], a < b.

**Определение.** Несобственным интегралом от функции f(x) по промежутку  $[a,+\infty)$  называют  $\lim_{b\to +\infty} \int_a^b f(x) dx$  и обозначают  $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ . Если указанный выше предел существует, то говорят, что несобственный интеграл сходится и справедливо равенство  $\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{b\to +\infty} \int_a^b f(x) dx$ . Если же указанный предел не существует или равен бесконечности, тогда

Если же указанный предел не существует или равен бесконечности, тогда говорят, что несобственный интеграл расходится.

Если f(x) непрерывна на промежутке  $[a,+\infty)$ , тогда у неё существует первообразная F(x)а этом промежутке и из определения несобственного интеграла вытекает практический способ вычисления этого интеграла  $\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{b \to +\infty} \int_a^b f(x) dx = \lim_{b \to +\infty} (F(b) - F(a)) = \lim_{b \to +\infty} F(b) - F(a) = F(x) \Big|_a$ , где подстановка на  $+\infty$  означает что необходимо вычислить  $\lim_{x \to +\infty} F(x)$ . Из сказанного выше следует, что в несобственном интеграле первого рода можно делать замену переменной и интегрировать по частям также, как и в определённом интеграле.

Пример. Вычислим  $\int_0^+ x^3 e^{-x^2} dx$ . Произведём в данном интеграле замену переменной  $t = x^2$ . Тогда dt = 2xdx,  $xdx = \frac{1}{2}dt$ , а  $\int_0^{+\infty} x^3 e^{-x^2} dx = \frac{1}{2}\int_0^+ te^{-t} dt =$ (интегрируем по частям  $u = t, du = dt, dv = e^{-t}, v = -e^{-t}) = \frac{1}{2}\left(-te^{-t} \Big|_0^+ + \int_0^+ e^{-t} dt\right) = \frac{1}{2}\left(-te^{-t} \Big|_0^+ - e^{-t} \Big|_0^+ - e^{-t} \Big|_0^+ \right) = \frac{1}{2}\left(-\lim_{t \to +\infty} te^{-t} - \lim_{t \to +\infty} e^{-t} + e^{-t} + 1\right) = \frac{1}{2}$ . Так как  $\lim_{t \to +\infty} e^{-t} = 0$ ,  $\lim_{t \to +\infty} te^{-t} = \lim_{t \to +\infty} \frac{t}{e^t} = \lim_{t \to +\infty} \frac{(t)^t}{(e^t)^t} = \lim_{t \to +\infty} \frac{1}{e^t} = 0$ .

Следовательно, данный несобственный интеграл сходится и равен  $\frac{1}{2}$ . Аналогичным образом определяется несобственный интеграл от функции f(x) по промежутку  $[-\infty,b]$ , а именно  $\int_{-\infty}^{b} f(x)dx = \lim_{a \to -\infty} \int_{a}^{b} f(x)dx$ .

**Пример.** Вычислим  $\int_{-\infty}^{0} xe^{x} dx$ . Интегрируя по частям u = x, du = dx,  $dv = e^{x} dx, v = e^{x}$ , получим  $\int_{-\infty}^{0} xe^{x} dx = xe^{x} \Big|_{-\infty}^{0} - \int_{-\infty}^{0} e^{x} dx = -\lim_{t \to -\infty} xe^{x} - e^{x} \Big|_{-\infty}^{0} = -\lim_{t \to -\infty} xe^{x} - 1 + \lim_{t \to -\infty} e^{x} = -1$ . Так как  $\lim_{t \to -\infty} e^{x} = 0$ ,  $\lim_{t \to -\infty} xe^{x} = 0$ . Следовательно, рассматриваемый интеграл сходится и равен -1.

Если функция f(x) определена на промежутке  $(-\infty, +\infty)$  и интегрируема на любом конечном промежутке [a,b], тогда несобственный интеграл  $\int\limits_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \int\limits_{-\infty}^{c} f(x) dx + \int\limits_{c}^{+\infty} f(x) dx$ .

Пример. Вычислим  $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{x^2 + 4x + 13}$ . Выделив полный квадрат, получим  $x^2 + 4x + 13 = (x + 2)^2 + 9$ , а интеграл  $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{x^2 + 4x + 13} = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{(x + 2)^2 + 3} = \frac{1}{3} \arctan \left( \frac{x + 2}{3} \right) = \frac{1}{3} \lim_{x \to +\infty} \arctan \left( \frac{x + 2}{3} \right) = \frac{1}{3} \lim_{x \to +\infty} \arctan \left( \frac{x + 2}{3} \right) = \frac{\pi}{6} - \left( -\frac{\pi}{6} \right) = \frac{\pi}{3}.$ 

### 2. Несобственный интеграл второго рода

Пусть функция f(x) интегрируема на любом конечном промежутке  $[a+\varepsilon,b], \varepsilon>0, a+\varepsilon< b$ , а точка x=a является особой точкой функции f(x) (например  $f(x)\to \infty$  npu  $x\to a$ ). Тогда несобственным интегралом от функции f(x) по промежутку [a,b] называют  $\lim_{\varepsilon\to 0} \int_{a+\varepsilon}^b f(x)dx$  и обозначают так же, как и определённый интеграл  $\int_a^b f(x)dx$ . Если указанный предел существует, то несобственный интеграл сходится, в противном случае говорят, что несобственный интеграл расходится.

В частности, если существует первообразная F(x) функции f(x) на промежутке интегрирования (a,b], тогда  $\int_a^b f(x)dx = \lim_{\varepsilon \to 0} \int_{a+\varepsilon}^b f(x)dx = \lim_{\varepsilon \to 0} F(x) \Big|_{a+\varepsilon}^b = F(b) - \lim_{\varepsilon \to 0} F(a+\varepsilon) = F(b) - \lim_{\varepsilon \to 0} F(c) = F(c) \Big|_{a+\varepsilon}^b = F(c) - \lim_{\varepsilon \to 0} F(c) = F(c) =$ 

**Пример.** Вычислим  $\int_0^1 \ln x dx$ . Так как  $\ln x \to \infty$  при  $x \to 0$ , то рассматриваемый интеграл является несобственным интегралом второго рода и, по определению,

$$\int_{0}^{1} \ln x dx = (x \ln x - x) \Big|_{0}^{1} = -1 - \lim_{x \to 0} (x \ln x - x) = -1 - \lim_{x \to 0} x \ln x = (применим)$$

правило Лопиталя) = 
$$-1 - \lim_{x \to 0} \left( \frac{\ln x}{\frac{1}{x}} \right) = -1 - \lim_{x \to 0} \left( \frac{\ln x}{\frac{1}{x}} \right)' = -1 - \lim_{x \to 0} \left( \frac{\ln x}$$

$$-\lim_{x\to 0} \left( \frac{\frac{1}{x}}{-\frac{1}{x^2}} \right) = -1 - \lim_{x\to 0} (-x) = -1.$$

Следовательно, рассматриваемый интеграл сходится и равен -1.

Если же особой точкой функции f(x) является точка x = b, тогда

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = F(x)\Big|_{a}^{b} = \lim_{x \to b} F(x) - F(a).$$
 Например, 
$$\int_{0}^{2} \frac{dx}{(x-2)^{2}} = -\frac{1}{x-2}\Big|_{0}^{2} = -\lim_{x \to 2} \frac{1}{x-2} - \frac{1}{2} = \infty$$
 и этот интеграл расходится.

Если особая точка x = c лежит внутри промежутка интегрирования a < c < b, тогда, по определению, несобственный интеграл

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{a}^{c} f(x)dx + \int_{c}^{b} f(x)dx.$$

#### ЛИТЕРАТУРА

- 1. *Данко, П.Е.* Высшая математика в упражнениях и задачах. Т.1, Т.2/ П.Е. Данко, А.Г. Попов, Т.Я. Кожевникова. М.: Высшая школа, 2003.–460с.
- 2. *Матвеев*, *Н.М.* Методы интегрирования обыкновенных дифференциальных уравнений: учебное пособие/ Н.М.Матвеев. СПб.: Издательство «Лань», 2003.—832с.
- 3. *Пискунов*, *H.С.* Дифференциальное и интегральное исчисления: учеб. пособие для вузов. В 2 т.Т.1. и Т.2./ Н.С. Пискунов. М.: Интеграл-Пресс, 2002.- 415 с. и 544с.
- 4. Фихтенгольц,  $\Gamma$ .М. Курс дифференциального и интегрального исчисления: учебник в 3-х т. /  $\Gamma$ . М. Фихтенгольц. 9-е изд., стер. СПб.; М.; Краснодар: Лань, 2009.—608,800, 672с.

# ОГЛАВЛЕНИЕ

Введение	3
Задания к контрольной работе 1	4
Методические указания к контрольной работе 1	11
Определители	13
1. Определитель второго порядка	14
2. Определитель третьего порядка	14
3. Определители более высокого порядка	15
Обратная матрица	15
Решение линейных систем с помощью обратной матрицы	18
Таблица производных основных элементарных функций	36
Производные более высокого порядка	38
Дифференциал и его свойства	40
Задания контрольной работы 2	41
Методические указания к контрольной работе 2	47
Экстремум функции двух переменных	62
Таблица неопределенных интегралов	65
Свойства определенного интеграла	69
Методы интегрирования	70
Список литературы	75